



Instructions d'utilisation

KL6904

Contrôleur de sécurité TwinSAFE avec 4 sorties

Version: 2.0.1
Date: 14.08.2012

BECKHOFF

Table des matières

1	Avant-propos	3
1.1	Informations sur le manuel	3
1.1.1	Conditions d'application de la responsabilité	3
1.1.2	Conditions de livraison	3
1.1.3	Droits d'auteur	3
1.2	Conseils de sécurité	4
1.2.1	État à la livraison	4
1.2.2	Obligations de l'exploitant	4
1.2.3	Explication des pictogrammes de sécurité	4
2	Description du système	5
2.1	Système de bornes d'E/S Beckhoff	5
2.1.1	Coupleur de bus	6
2.1.2	Bornes d'E/S	7
2.1.3	K-bus	7
2.1.4	Contacts d'alimentation	7
2.2	TwinSAFE	8
2.2.1	Extension sûre du module d'E/S	8
2.2.2	Concept de sécurité	8
2.2.3	KL1904, KL2904 – Bornes d'E/S à 4 entrées ou sorties de sécurité	9
2.2.4	KL6904 - Contrôleur TwinSAFE avec 4 sorties de sécurité	9
2.2.5	Le principe de sécurité positive (arrêt suite à une erreur)	9
3	Description du produit	10
3.1	Description générale	10
3.2	Utilisation conforme à la fonctionnalité souhaitée	11
3.3	Caractéristiques techniques	12
3.4	Dimensions	13

4	Fonctionnement	14
4.1	Installation	14
4.1.1	Conseils de sécurité	14
4.1.2	Conditions de transport / stockage	14
4.1.3	Installation mécanique	15
4.1.4	Installation électrique	16
4.1.5	Appareils testés	22
4.2	Configuration de la KL6904 dans TwinCAT System Manager	23
4.2.1	Condition pour la configuration	23
4.2.2	Insertion d'un coupleur de bus Beckhoff	23
4.2.3	Insertion d'un coupleur de bus Beckhoff	23
4.2.4	Insertion d'une KL6904	23
4.2.5	Réglage d'adresse sur les bornes TwinSAFE	25
4.2.6	Enregistrement de l'adresse TwinSAFE dans le System Manager	26
4.2.7	Création d'un groupe TwinSAFE	27
4.2.8	Ajout d'un bloc fonctionnel	30
4.2.9	Gestion utilisateur et version sur la KL6904	36
4.2.10	Charger un projet sur la KL6904	37
4.2.11	Communication entre commandes TwinCAT	39
4.3	Diagnostic	43
4.3.1	LED de diagnostic	43
4.4	Maintenance	46
4.4.1	Nettoyage	46
4.5	Durée de vie	46
4.5.1	Mise hors service	46
4.5.2	Mise au rebut	46
5	Annexe	47
5.1	Support technique et Service Beckhoff	47
5.2	Siège social Beckhoff	47
5.3	Certificats	48

1 Avant-propos

1.1 Informations sur le manuel

Ce manuel s'adresse exclusivement à un personnel formé aux techniques de commande et d'automatisation et familiarisé aux normes nationales applicables. Pour l'installation et la mise en service des composants, il faut impérativement respecter les informations et explications ci-dessous.

1.1.1 Conditions d'application de la responsabilité

Le personnel qualifié doit s'assurer que la mise en œuvre et l'utilisation des produits décrits répondent à toutes les exigences en matière de sécurité, y compris toutes les lois, prescriptions, dispositions et normes applicables.

Cette documentation a été rédigée avec le plus grand soin. Cependant, les produits décrits font l'objet d'un développement constant. C'est pourquoi cette documentation ne concorde pas toujours avec les performances, normes ou autres caractéristiques décrites. Aucune des explications contenues dans le présent manuel ne constitue une garantie au sens du § 443 du Code Civil Allemand ou une mention portant sur l'utilisation contractuelle au sens du § 434 paragraphe 1 phrase 1 n° 1 du Code Civil Allemand. Si la présente documentation contient des erreurs, nous nous réservons le droit d'y apporter des modifications, en tout temps et sans avis préalable. Toute demande de modification de produits déjà livrés est exclue si elle se base sur les données, illustrations et descriptions contenues dans la présente documentation.

1.1.2 Conditions de livraison

Les conditions générales de livraison de la société Beckhoff Automation GmbH sont à appliquer.

1.1.3 Droits d'auteur

© Ce manuel est protégé par les droits d'auteur. Toute reproduction ou transmission à des tiers de cette documentation, entièrement ou partiellement, est interdite sans l'accord écrit de Beckhoff Automation GmbH.

1.2 Conseils de sécurité

1.2.1 État à la livraison

Tous les composants sont livrés dans les configurations matérielle et logicielle définies par les conditions d'application. Toute modification de ces configurations matérielle et logicielle qui dépasse le cadre des possibilités décrites est interdite et entraîne l'exclusion de la responsabilité de Beckhoff Automation GmbH.





1.2.2 Obligations de l'exploitant

L'exploitant doit s'assurer que

- les produits TwinSAFE sont utilisés de manière conforme (voir chapitre Description du produit).
- les produits TwinSAFE ne sont exploités que dans un état irréprochable et fonctionnel.
- seul du personnel qualifié et autorisé utilise les produits TwinSAFE.
- ce personnel est régulièrement formé aux questions relatives à la sécurité au travail et à la protection de l'environnement, il a connaissance du manuel d'utilisation et notamment des consignes de sécurité y figurant.
- le manuel d'utilisation complet et lisible est disponible en permanence sur le lieu d'utilisation des produits TwinSAFE.
- toutes les consignes de sécurité et indications d'avertissement apposées sur les produits TwinSAFE ne sont pas enlevées et restent bien lisibles.

1.2.3 Explication des pictogrammes de sécurité

Les pictogrammes de sécurité suivants sont utilisés dans le présent manuel d'utilisation. Ces pictogrammes ont pour but d'attirer l'attention du lecteur tout particulièrement sur le texte figurant à côté du pictogramme de sécurité.

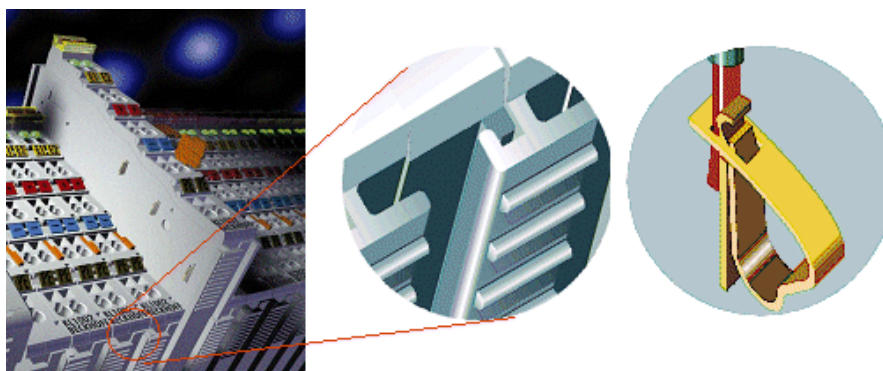
 DANGER	<p>Risque accru de blessures !</p> <p>Si la consigne de sécurité en regard du symbole n'est pas respectée, il y a un risque imminent de blessures voire de mort.</p>
 AVERTISSEMENT	<p>Attention, risque de blessures !</p> <p>Si la consigne de sécurité en regard du symbole n'est pas respectée, il y a un risque de blessures voire de mort.</p>
 ATTENTION	<p>Danger pour les personnes, l'environnement ou les appareils</p> <p>Si la consigne de sécurité en regard du symbole n'est pas respectée, il y a un risque pour les personnes, l'environnement ou les appareils.</p>
 Remarque	<p>Conseil ou indication</p> <p>Ce pictogramme attire l'attention sur des informations qui permettent une meilleure compréhension.</p>

2 Description du système

2.1 Système de bornes d'E/S Beckhoff

Le système de bornes d'E/S Beckhoff sert au raccordement décentralisé de capteurs et actionneurs à une commande. Les composants appartenant au système de bornes d'E/S Beckhoff sont utilisés principalement dans les domaines de l'automatisation industrielle et de la domotique. Une station de bus se compose au minimum d'un coupleur de bus ou d'un contrôleur et des bornes d'E/S. Le coupleur de bus fait fonction d'interface de communication vers la commande supérieure tandis que les bornes forment l'interface vers les capteurs et actionneurs. La station de bus est clipsée sur un rail DIN 35 mm (EN 50022). La fixation transversale de la station de bus est réalisée via un système de rainure et languette entre le coupleur de bus et les bornes d'E/S.

Les capteurs et actionneurs sont raccordés aux bornes par un contact sans vis (Cage Clamp®).

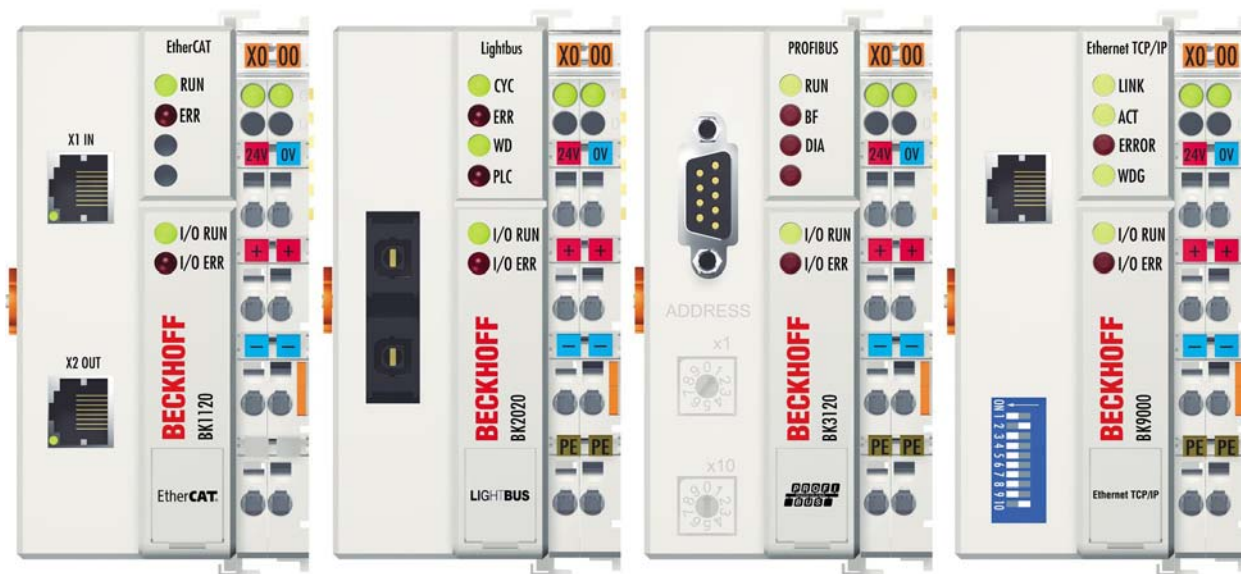


Comme l'automatisation industrielle fait appel à de nombreux standards de communication différents et bien établis, Beckhoff propose des coupleurs de bus pour tous les principaux bus de terrain (par exemple BK3120 pour PROFIBUS, BK9000 pour Ethernet etc.).

2.1.1 Coupleur de bus

Caractéristiques mécaniques

Caractéristiques mécaniques	Coupleur de bus
Matériau	Polycarbonate, polyamide (PA6.6).
Dimensions (L x H x P)	47 mm x 100 mm x 68 mm
Montage	Sur rail 35 mm (EN50022) avec verrouillage
Juxtaposition	Double assemblage à rainure et languette



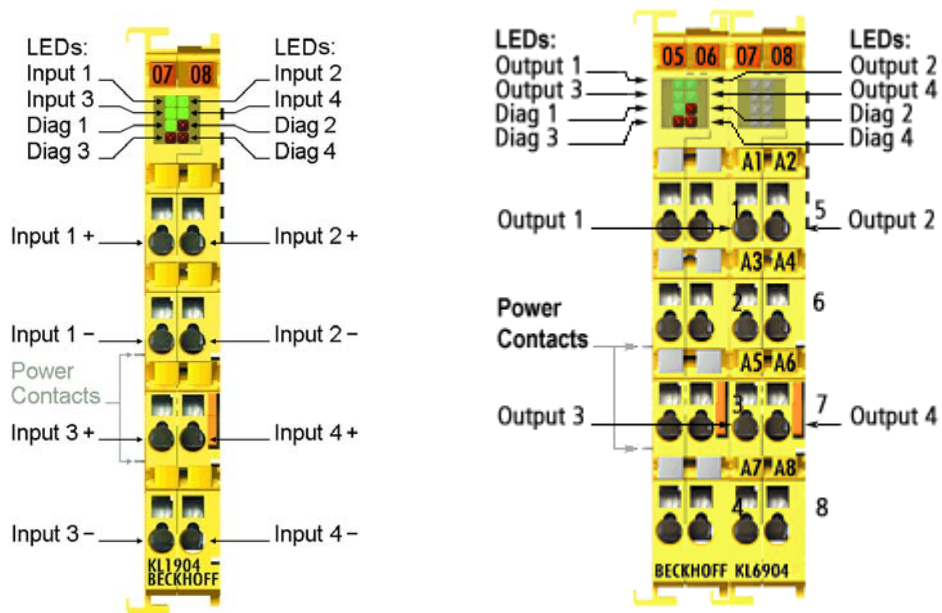
Technique de raccordement

Technique de raccordement	Coupleur de bus
Câblage	Cage à ressort (Cage Clamp [®])
Section du raccord	0,08 mm ² ... 2,5 mm ² , monobrin ou multibrin
Raccordement de bus de terrain	Selon le bus de terrain
Contacts d'alimentation	3 contacts à ressort
Charge en courant	10 A
Tension nominale	24 V _{CC}

2.1.2 Bornes d'E/S

Caractéristiques mécaniques

Caractéristiques mécaniques	Borne d'E/S
Matériau	Polycarbonate, polyamide (PA6.6).
Dimensions (L x H x P)	12 mm x 100 mm x 68 mm ou 24 mm x 100 mm x 68 mm
Montage	Sur rail 35 mm (EN50022) avec verrouillage
Juxtaposition	Double assemblage à rainure et languette



Technique de raccordement

Technique de raccordement	Borne d'E/S
Câblage	Cage à ressort (Cage Clamp®)
Section du raccord	0,08 mm ² ... 2,5 mm ² , monobrin ou multibrin
Raccordement de bus de terrain	Selon le bus de terrain
Contacts d'alimentation	Max. 3 contacts à ressort / contacts en couteau
Charge en courant	10 A
Tension nominale	Selon le type de borne

2.1.3 K-bus

Le K-bus est le bus interne. Six contacts aménagés sur les côtés des bornes permettent de guider le K-bus à partir du coupleur de bus vers toutes les bornes. La borne terminale ferme le K-bus.

2.1.4 Contacts d'alimentation

Trois contacts d'alimentation transmettent la tension de service aux bornes en aval. La mise en œuvre de bornes d'alimentation permet de former des groupes de potentiels distincts sur la réglette à bornes. Les bornes d'alimentation ne sont pas prises en considération lors de la commande des bornes ; elles peuvent être disposées à n'importe quel endroit sur la réglette à bornes.

2.2 TwinSAFE

2.2.1 Extension de sécurité du module d'E/S

Avec les bornes d'E/S TwinSAFE, Beckhoff offre la possibilité d'étendre de manière simple les systèmes éprouvés de bornes d'E/S et d'intégrer le câblage complet du circuit de sécurité dans le bus de terrain disponible. Les signaux de sécurité se mélangent sans problèmes aux signaux standard. Ceci permet d'économiser les coûts de planification, de montage et de matériau. La maintenance est considérablement facilitée par le diagnostic plus rapide et le remplacement plus aisé du faible nombre de composants.

Seules trois fonctionnalités de base sont comprises dans les nouvelles bornes d'E/S de la série KLx9xx : les entrées numériques KL19xx, les sorties numériques KL29xx et un contrôleur de sécurité KL6904. Dans de nombreuses applications, tous les capteurs et actionneurs peuvent être câblés sur ces bornes d'E/S. La connexion logique nécessaire des entrées avec les sorties est prise en charge par la KL6904. Ainsi, les tâches d'un automate de sécurité peuvent être effectuées au sein du système de bornes d'E/S dans des applications petites à moyennes.

2.2.2 Concept de sécurité

TwinSAFE : technique de sécurité et d'E/S dans un système

- Extension du système d'E/S Beckhoff bien connu à l'aide de bornes TwinSAFE
- Mélange au gré de signaux standard et de signaux de sécurité
- Connexion logique des E/S dans le contrôleur TwinSAFE KL6904
- Au niveau sécurité, mise en réseau de machines possible via des systèmes de bus

Protocole TwinSAFE (FSoE)

- Transmission de données touchant à la sécurité via tous supports
- Communication TwinSAFE via systèmes de bus de terrain, comme EtherCAT, Lightbus, PROFIBUS ou Ethernet
- Conforme à la norme IEC 61508 SIL 3

La configuration remplace le câblage : le configurateur TwinSAFE

- Configuration du système TwinSAFE au sein de TwinCAT System Manager
- System Manager permettant l'édition et l'affichage de tous les paramètres des bus
- Blocs fonctionnels certifiés comme Arrêt d'urgence, Mode de fonctionnement, etc.
- Manipulation aisée
- Bloc fonctionnels typiques pour la sécurité des machines
- Connexion de bus au contrôleur TwinSAFE KL6904

Contrôleur logique TwinSAFE KL6904

- Unité de connexion entre bornes d'entrée / de sortie TwinSAFE
- Structure de commande de sécurité simple, flexible, avantageuse et décentralisée
- Aucune exigence de sécurité pour la commande supérieure
- TwinSAFE permet un réseau de maximum 1023 périphériques TwinSAFE.
- Le contrôleur TwinSAFE peut établir maximum 15 connexions (connexions TwinSAFE).
- Plusieurs contrôleurs TwinSAFE en cascade au sein d'un réseau
- Les fonctions de sécurité telles que arrêt d'urgence, porte de protection etc. sont déjà implémentées
- Sorties intégrées de sécurité
- Convient pour des applications jusqu'à SIL 3 selon les normes IEC 61508 et EN 954 cat.4

Borne TwinSAFE d'entrée numérique (KL1904) et de sortie numérique (KL2904)

- Raccordement de tous les capteurs usuels de sécurité
- Utilisation avec un contrôleur TwinSAFE
- KL1904 avec 4 entrées de sécurité pour capteurs (24 V_{CC}) avec contacts sans potentiel
- KL2904 avec quatre canaux de sécurité pour actionneurs (24 V_{CC}, 0,5 A par canal)
- Répond aux exigences des normes IEC 61508 SIL 3 et EN 954 cat. 4

2.2.3 KL1904, KL2904 – Bornes d'E/S à 4 entrées ou sorties de sécurité

Les bornes d'E/S KL1904 et KL2904 permettent le raccordement des capteurs et actionneurs usuels de sécurité. Il sont exploités à l'aide du contrôleur TwinSAFE KL6904. Le contrôleur TwinSAFE constitue l'unité de connexion entre les bornes d'entrée et de sortie TwinSAFE. Il permet une structure de commande de sécurité simple, flexible, avantageuse et décentralisée.

En conséquence, aucune exigence de sécurité n'est posée à la commande supérieure ! Les fonctions de sécurité spécifiques et nécessaires à l'automatisation de machines, fonctions telles que par exemple arrêt d'urgence, portes de protection, commandes bimanuelles etc., sont déjà programmées dans la KL6904. L'utilisateur doit simplement configurer la borne KL6904 en fonction des exigences de sécurité de son application.

2.2.4 KL6904 - Contrôleur TwinSAFE avec 4 sorties de sécurité

Le contrôleur TwinSAFE KL6904 est une borne numérique avec quatre sorties de sécurité, 0,5 A 24 V_{CC}. Le KL6904 répond aux exigences des normes IEC 61508 SIL 3, EN 954 cat. 4 et DIN EN ISO 13849-1:2006 (cat 4, PL e).

2.2.5 Le principe de sécurité positive (arrêt suite à une erreur)

Dans un système de sécurité comme TwinSAFE, le principe de base est qu'en cas de panne d'un composant, d'un composant de système ou d'un système complet, on ne peut en aucun cas être confronté à une situation dangereuse. L'état hors service et hors tension constitue toujours l'état le plus sûr.

3 Description du produit

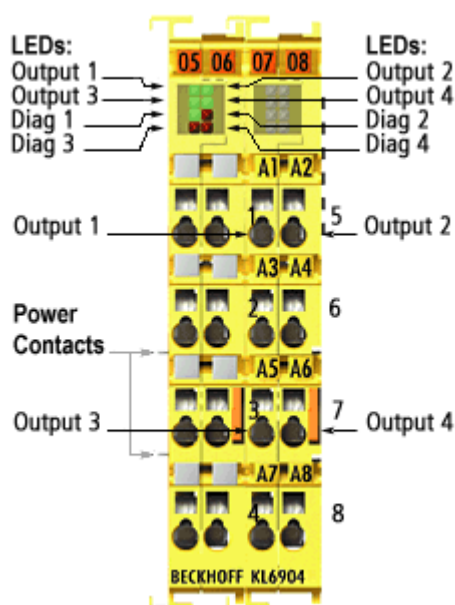
3.1 Description générale

KL6904 - Contrôleur TwinSAFE avec quatre sorties de sécurité


La KL6904 est une commande miniature de sécurité avec des sorties numériques pour le raccordement d'actionneurs (contacteurs, relais etc.) avec un courant max. de 0,5 A (24 V_{CC}). La borne comporte 4 sorties de sécurité.

La KL6904 répond aux exigences des normes IEC 61508 SIL 3, EN 954 cat 4, DIN EN ISO 13849-1:2006 (cat 4, PL e), NRTL, UL508, UL1998 et UL991.

Cette borne d'E/S se présente sous la même forme qu'une borne d'E/S Beckhoff.




3.2 Utilisation conforme à la fonctionnalité souhaitée

 AVERTISSEMENT	<p>Attention, risque de blessures !</p> <p>Toute utilisation des bornes TwinSAFE dépassant le cadre de l'utilisation conforme décrite ci-dessous est interdite !</p>
---	---

Les bornes TwinSAFE viennent étendre le champ d'application du système de bornes d'E/S Beckhoff avec des fonctions qui permettent une utilisation au niveau de la sécurité des machines. Le champ d'application recherché des bornes TwinSAFE se compose des fonctions de sécurité des machines ainsi que des tâches d'automatisation industrielle qui y sont directement liées. Elles ne sont dès lors autorisées que pour des applications présentant un état défini de sécurité. Cet état de sécurité est l'état hors tension. C'est pourquoi une sécurité conforme aux normes de base est requise.

Les bornes TwinSAFE permettent le raccordement de :

- capteurs 24 V_{CC} (KL1904) tels que boutons poussoirs d'arrêt d'urgence, interrupteurs de sécurité à câble, interrupteurs de position, interrupteurs bimanuels, tapis sensibles, rideaux lumineux, barrières lumineuses, lecteur laser etc.
- actionneurs 24 V_{CC} (KL2904, KL6904) tels que contacteurs, interrupteurs de portes de protection avec verrouillage, lampes témoin, servo-amplificateurs etc.


 Remarque	<p>Impulsions de test</p> <p>Lors de la sélection des actionneurs, veiller à ce que les impulsions de test de la KL6904 n'entraînent pas une commutation de l'actionneur ni un message de diagnostic de la KL6904.</p> <p>Les impulsions de test des sorties de la borne KL6904 ne sont pas configurables ni déconnectables.</p>
--	---


Les modules suivants ont été développés pour ces tâches :

- La borne KL1904 est un module d'entrées numériques.
- La borne KL2904 est un module de sorties numériques.
- La borne KL6904 est un module logique avec sorties numériques

Ces modules sont conçus pour fonctionner avec

- les coupleurs de bus Beckhoff de la série BKxxxx
- les contrôleurs de bornes d'E/S Beckhoff de la série BXxxxx (version firmware \geq 1.20) (les contrôleurs de bornes d'E/S Beckhoff de la série BCxxxx ne sont pas supportés !)
- les PC embarqués Beckhoff de la série CXxxxx avec raccordement K-bus

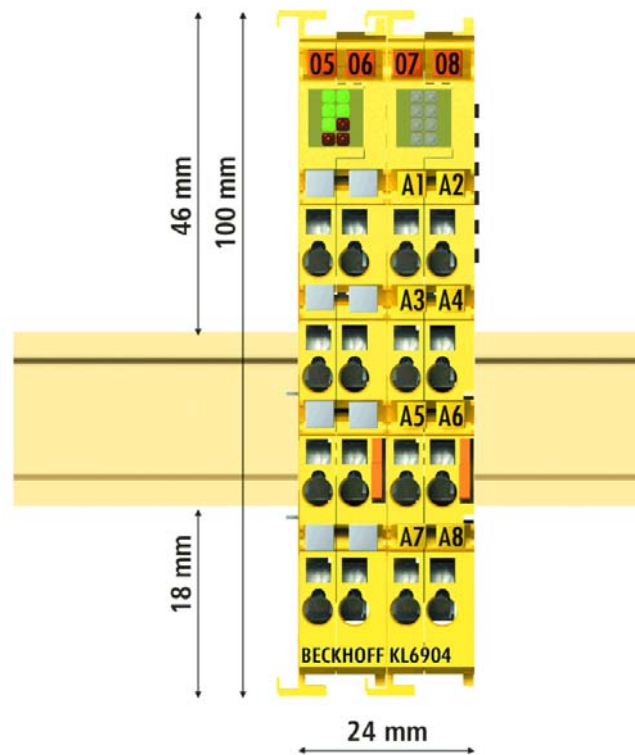
 ATTENTION	<p>Respecter la Directive relative aux machines</p> <p>Les bornes TwinSAFE ne peuvent être utilisées que dans des machines au sens de la Directive relative aux machines.</p>
---	--

 ATTENTION	<p>Garantir la traçabilité</p> <p>Il est du ressort de l'acheteur de veiller à la traçabilité des appareils par le biais de leur numéro de série.</p>
---	--

3.3 Caractéristiques techniques

Désignation du produit		KL6904
Nombre d'entrées		0
Nombre de sorties		4
Affichage d'état		4 (1 LED verte par sortie)
Temps de réponse erreur		≤ temps chien de garde
Courant de sortie par canal		max. 500 mA, min. 20 mA
Actionneurs		Lors de la sélection des actionneurs, veiller à ce que les impulsions de test de la sortie n'entraînent pas une commutation de l'actionneur.
Longueur de câble actionneur - borne	(non blindé)	max. 100 m
	(blindé)	max. 100 m
Section de conducteur		min. 0,75 mm ²
Image de processus d'entrée		max. 192 octets
Image de processus de sortie		max. 192 octets
Tension d'alimentation de la KL6904		24 V _{CC} (-15% / +20%)
Courant absorbé sur le K-bus		maximum 250 mA
Puissance dissipée de la borne		2 W typique
Coupure de potentiel (entre les canaux)		non
Coupure de potentiel (entre les canaux et le K-bus)		oui
Tension d'isolement (entre les canaux et le K-bus, dans des conditions normales de service)		isolation testée à 500 V _{CC}
Dimensions (L x H x P)		24mm x 100mm x 68mm
Poids		env. 100 g
Température ambiante admissible (en service)		0°C à +55°C
Température ambiante admissible (transport / stockage)		-25°C à +70°C
Humidité de l'air admissible		5% à 95%, sans condensation
Pression atmosphérique admissible (service / transport / stockage)		750 hPa à 1100 hPa
Classe climatique selon la norme EN 60721-3-3		3K3
Facteur d'encrassement admissible		Facteur d'encrassement 2 (respectez le chapitre Nettoyage)
Conditions de service inadmissibles		Les bornes TwinSAFE ne peuvent pas être utilisées dans les conditions de service suivantes : <ul style="list-style-type: none"> • sous l'influence de radiations ionisantes • dans des environnements corrosifs • dans un environnement qui entraîne un encrassement inadmissible de la borne d'E/S
Résistance aux chocs / vibrations		selon EN 60068-2-6 / EN 60068-2-27
Immunité / émissions CEM		selon EN 61000-6-2 / EN 61000-6-4
Chocs		15 g avec durée d'impulsion de 11 ms sur les trois axes
Type de protection		IP20
Environnement de service admissible		en armoire électrique ou boîte à bornes avec degré de protection minimum IP54 selon IEC 60529
Position de montage admissible		horizontale
Certifications		CE


3.4 Dimensions



Largeur : 24 mm (si juxtaposition)
Hauteur : 100 mm
Profondeur : 68 mm

4 Fonctionnement

Veillez à ce que les bornes TwinSAFE ne soient transportées, stockées et exploitées que dans les conditions environnementales spécifiées (voir caractéristiques techniques) !

 AVERTISSEMENT	<p>Attention, risque de blessures !</p> <p>Les bornes TwinSAFE ne peuvent pas être utilisées dans les conditions de service suivantes :</p> <ul style="list-style-type: none">• sous l'influence de radiations ionisantes• dans des environnements corrosifs• dans un environnement qui entraîne un encrassement inadmissible de la borne d'E/S
--	--


4.1 Installation

4.1.1 Conseils de sécurité


Avant l'installation et la mise en service des bornes TwinSAFE, veuillez lire les conseils de sécurité donnés en avant-propos au début de cette documentation.

4.1.2 Conditions de transport / stockage

Pour le transport et le stockage des bornes numériques TwinSAFE, veuillez utiliser l'emballage original dans lequel les bornes ont été livrées.

 ATTENTION	<p>Respecter les conditions environnementales spécifiées</p> <p>Veillez à ce que les bornes numériques TwinSAFE ne soient transportées, stockées et exploitées que dans les conditions environnementales spécifiées (voir caractéristiques techniques) !</p>
--	---

4.1.3 Installation mécanique

 <p>DANGER</p>	<p>Risque accru de blessures !</p> <p>Mettez le système de bus en un état sûr hors tension avant d'entamer les travaux de montage, de démontage ou de câblage des bornes d'E/S !</p>
--	---

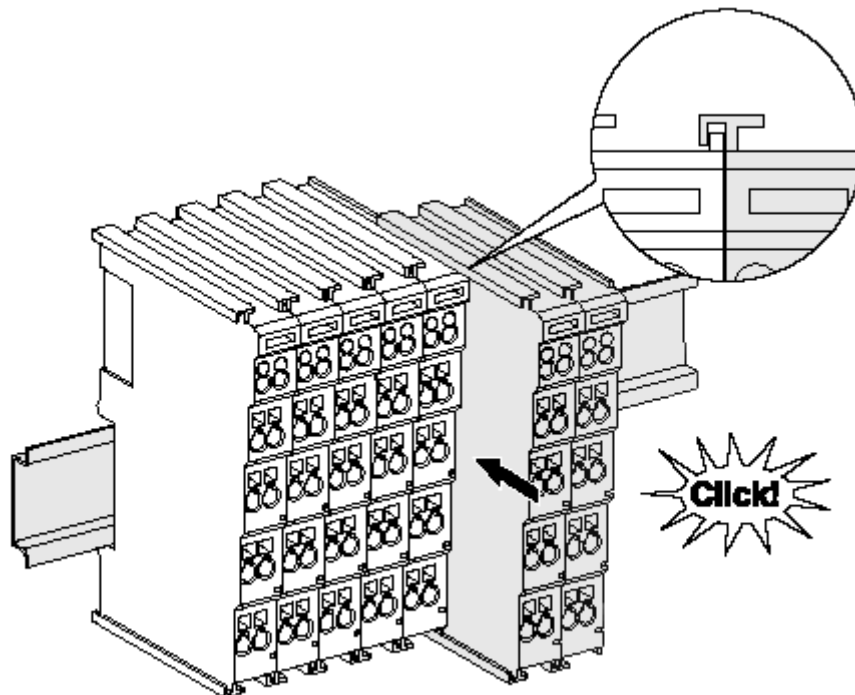
4.1.3.1 Armoire électrique

Pour leur exploitation, les bornes TwinSAFE doivent être installées dans une armoire électrique ou une boîte à bornes qui présente un degré de protection minimum IP54 selon la norme IEC 60529.

4.1.3.2 Montage sur rail

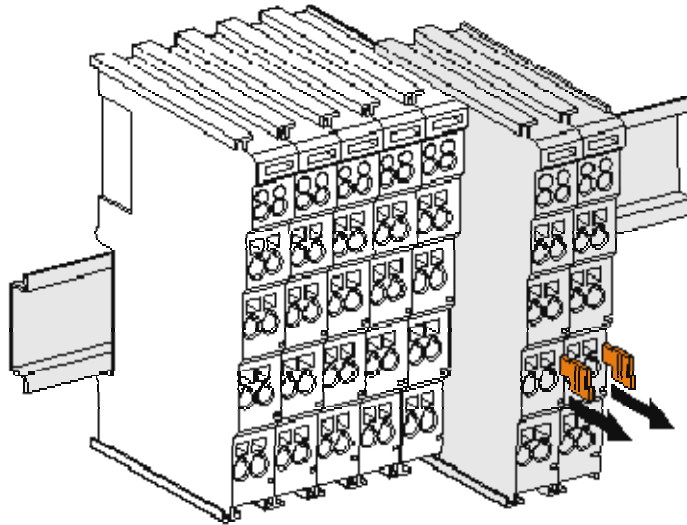
Montage

Par simple pression, les coupleurs de bus et bornes d'E/S sont clipsés sur des rails usuels 35 mm (conformes EN 50022) :



1. Clipsez tout d'abord le coupleur de bus de terrain sur le rail.
2. Les bornes d'E/S sont alors juxtaposées sur le côté droit du coupleur de bus de terrain. Assemblez pour ce faire les composants entre eux (assemblages rainure et languette) puis glissez les bornes d'E/S contre le rail jusqu'à ce que le verrouillage s'enclenche de manière audible sur le rail.
Si vous commencez par clipser les bornes d'E/S sur le rail puis les glissez les unes à côtés des autres sans les assembler via leurs rainures et languettes, cela ne constitue pas un assemblage fonctionnel ! Si le montage est correct, aucun interstice ne peut être visible entre les boîtiers.
3. Lors du montage des bornes d'E/S, veillez à ce que le mécanisme de verrouillage des bornes ne bute pas contre les vis de fixation du rail.

Démontage




1. Tirez avec précaution les pattes oranges d'env. 1 cm sur les bornes à démonter. Le déverrouillage de cette borne est effectué et elle peut être enlevée du rail DIN sans efforts.
2. Saisissez pour ce faire la borne déverrouillée en posant le pouce et l'index sur les surfaces nervurées au dessus et en dessous du boîtier, puis tirez la borne hors du rail.

4.1.4 Installation électrique


4.1.4.1 Connexions au sein d'un bloc de bornes d'E/S

Les connexions électriques entre le coupleur de bus et les bornes d'E/S sont automatiquement réalisées par l'assemblage des composants.

- Les six contacts à ressort du K-bus prennent en charge la transmission des données et l'alimentation de l'électronique des bornes d'E/S.

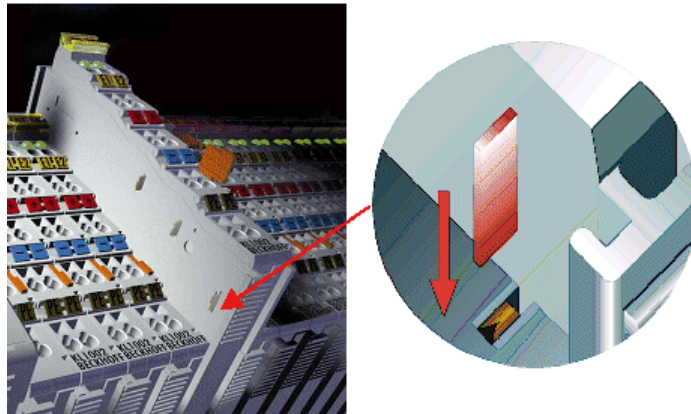
 Remarque	<p>Respecter le courant maximum K-bus !</p> <p>Respectez le courant maximum que votre coupleur de bus peut fournir pour l'alimentation du K-bus ! Si le courant absorbé par vos bornes dépasse le courant maximum que votre coupleur de bus peut fournir pour l'alimentation du K-bus, insérez la borne de bloc d'alimentation KL9400.</p>
--	---



- Les contacts d'alimentation transmettent l'alimentation pour l'électronique de terrain et constituent de ce fait un rail d'alimentation au sein du bloc de bornes d'E/S. L'alimentation des contacts d'alimentation se fait par des bornes sur le coupleur de bus.

 Remarque	<p>Respecter l'affectation des contacts de puissance !</p> <p>Lors de la conception d'un bloc de bornes d'E/S, veuillez tenir compte de l'affectation des contacts de chaque borne d'E/S car certains types de bornes (par exemple bornes d'E/S analogiques ou bornes d'E/S numériques à 4 canaux) n'établissent pas de contact ou ne le font que partiellement. Les bornes d'alimentation (KL91xx, KL92xx) interrompent les contacts d'alimentation et forment ainsi le début d'un nouveau groupe d'alimentation.</p>
--	---

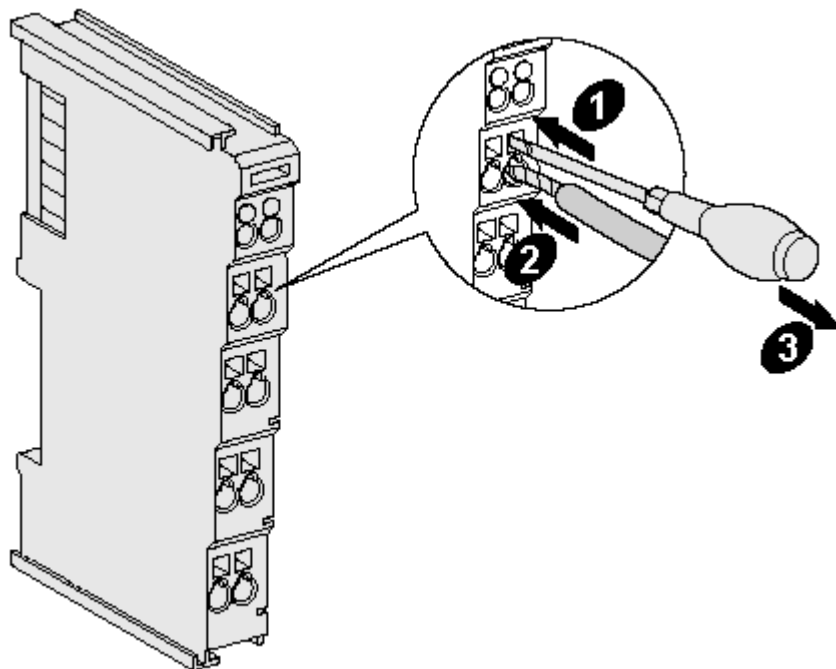
Contact d'alimentation PE

Le contact d'alimentation marqué PE peut être utilisé comme terre de protection. Ce contact est important pour des raisons de sécurité lors de l'assemblage et peut dévier des courants de court-circuit de 125 A.



 ATTENTION	<p>Contrôles d'isolement</p> <p>Notez que, pour des raisons de CEM, les contacts PE sont connectés de manière capacitive au rail de support. Lors du contrôle d'isolement, cela peut conduire à de mauvais résultats et aussi endommager les bornes (par exemple claquage sur conducteur PE lors du contrôle d'isolement d'un consommateur à tension nominale de 230 V).</p> <p>Pour le contrôle d'isolement, débranchez le conducteur d'alimentation PE sur le coupleur de bus ou la borne d'alimentation ! Pour découpler d'autres parties lors de tests, les bornes d'alimentation peuvent être déverrouillées et retirées d'au moins 10 mm du bloc de bornes.</p>
 DANGER	<p>Risque accru de blessures !</p> <p>Le contact d'alimentation PE ne peut pas être employé pour d'autres potentiels !</p>

4.1.4.2 Câblage

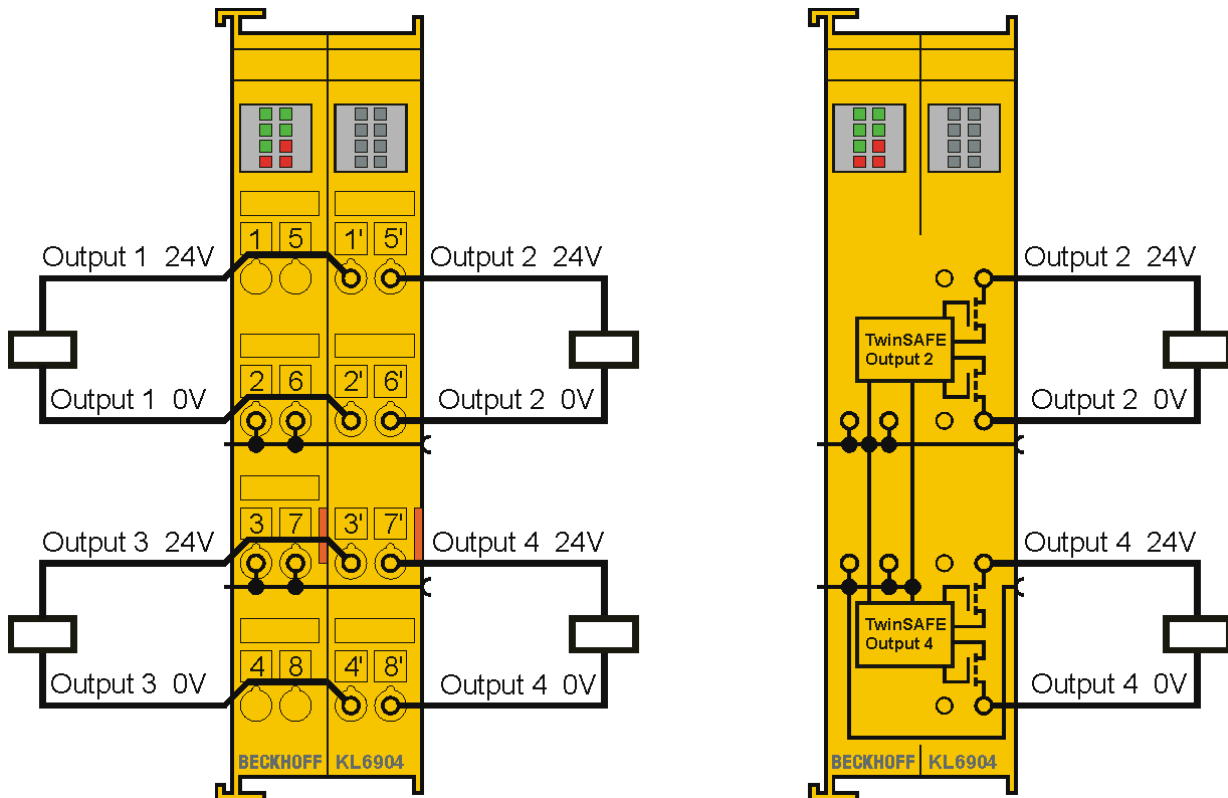


Un maximum de huit connecteurs permet le raccordement de câbles monobrin ou multibrin aux bornes d'E/S. Les bornes sont équipées de connecteurs à ressort. Raccordez les conducteurs comme suit :


1. Ouvrez le contact à ressort en introduisant un tournevis ou un poinçon dans l'ouverture carrée au dessus de la borne.
2. Le fil peut être introduit dans le trou circulaire de la borne sans résistance.
3. En relâchant la pression, la borne se ferme automatiquement et maintient le fil en place de manière définitive.

Section de conducteur	0,08 ... 2,5 mm ²
Longueur dénudée	8 mm

Affectation des raccords de la KL6904



Borne	Sortie	Signal
1	-	sans contact, pas de fonction
2		contact de puissance positif
3	-	contact de puissance négatif
4		sans contact, pas de fonction
5	-	sans contact, pas de fonction
6		contact de puissance positif
7	-	contact de puissance négatif
8		sans contact, pas de fonction
1'	1	Sortie 1+
2'		Sortie 1-
3'	3	Sortie 3+
4'		Sortie 3-
5'	2	Sortie 2+
6'		Sortie 2-
7'	4	Sortie 4+
8'		Sortie 4-

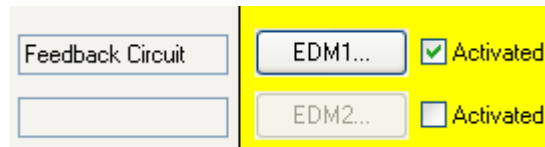
 Remarque	<p>Impulsions de test</p> <p>Lors de la sélection des actionneurs, veiller à ce que les impulsions de test de la KL2904 n'entraînent pas une commutation de l'actionneur ni un message de diagnostic de la KL2904.</p> <p>Les impulsions de test des sorties de la borne KL6904 ne sont pas configurables ni déconnectables.</p>
--	---

4.1.4.3 Raccordement conforme EN954-1, catégorie 4

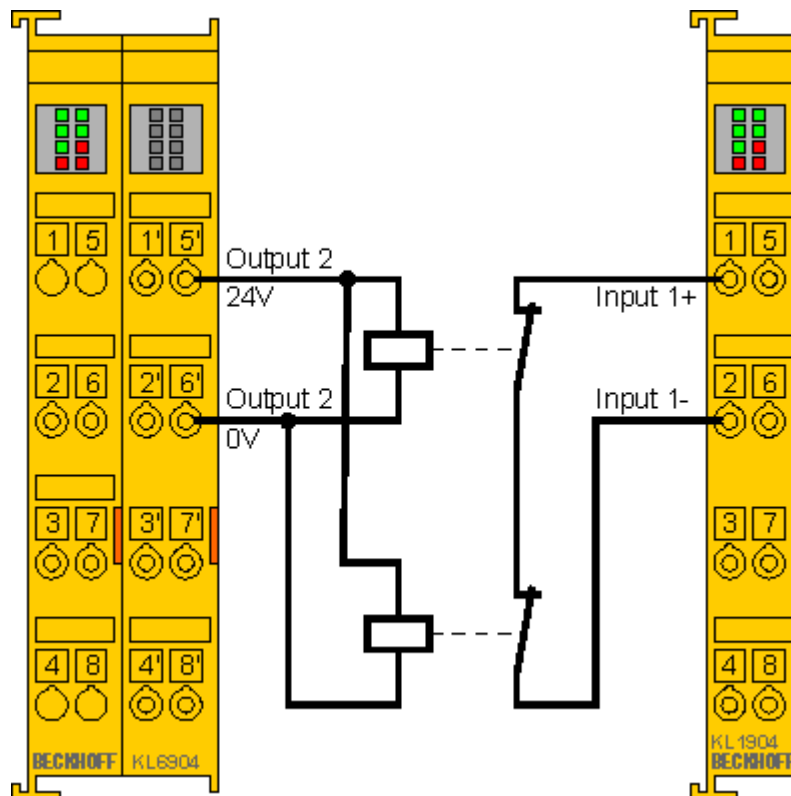
Pour satisfaire à la catégorie 4 de la norme EN 954-1, il faut soit

- raccorder deux contacteurs à guidage forcé parallèles sur une sortie TwinSAFE,
- raccorder un contacteur à guidage forcé sur deux sorties TwinSAFE.

Un contact NF est toujours commuté en série sur une entrée TwinSAFE d'une KL1904. Cette entrée TwinSAFE est utilisée comme signal EDM (circuit de retour) au sein de la configuration logique TwinSAFE.

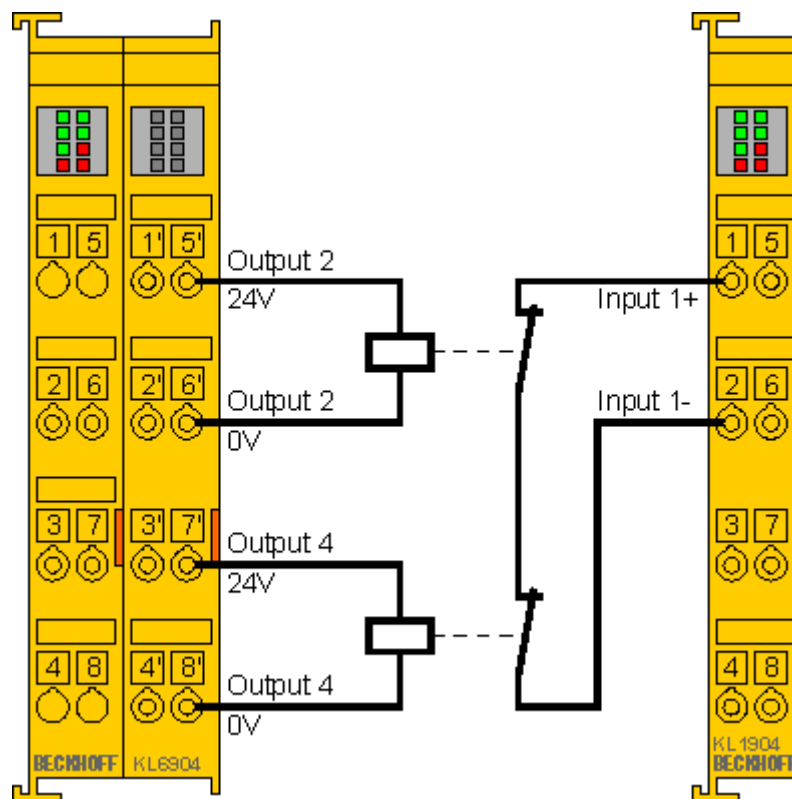


Catégorie 4 avec deux contacteurs à pilotage parallèle



Les contacts de travail du contacteur non illustrés ici sont commutés en série pour une coupure orientée sécurité.

Catégorie 4 avec deux contacteurs sur 2 sorties d'une KL2904




Les contacts de travail du contacteur non illustrés ici sont commutés en série pour une coupure orientée sécurité.

4.1.5 Appareils testés


La liste ci-dessous reprend les appareils qui ont été testés avec la borne TwinSAFE KL2904. Les résultats ne valent que pour le matériel hardware dans sa version au moment du test effectué en laboratoire. Les changements de ces produits ne peuvent pas être pris en compte. En cas de doute, veuillez tester le matériel hardware avec la borne TwinSAFE.

Constructeur	Type	Commentaire
Beckhoff	AX5801	Carte optionnelle TwinSAFE-Drive : inhibition sûre de la remise en marche
Beckhoff	AX2000 Option AS	inhibition sûre de la remise en marche
Beckhoff	KL2964	extension de contact à 3 canaux avec retour
Siemens	SIRIUS Série S00 3RT1016-1BB42	contacteur
Télemécanique	LP1K09	contacteur
Dold	LG5929.54/100	module d'extension avec contacts sans potentiel

Les tests n'ont été effectués que sous la forme d'essais purement fonctionnels. Les affirmations dans la documentation des fabricants restent applicables dans leur intégralité.

 Remarque	Connexions de protection recommandées Nous recommandons pour ces appareils des connexions de protection R/C ou à diodes. Les connexions de protection à varistor ne peuvent pas être utilisées.
---	--

4.2 Configuration de la KL6904 dans TwinCAT System Manager

 ATTENTION	<p>Ne pas modifier les valeurs de registre !</p> <p>N'effectuez aucune modification des valeurs de registre des bornes TwinSAFE. Toute modification (par exemple à l'aide du logiciel de configuration KS2000 ou par communication de registre) des valeurs de registre commutent les bornes de manière durable en état d'arrêt suite à erreur !</p>
---	---

4.2.1 Condition pour la configuration

Pour la configuration de la KL6904, vous avez besoin du logiciel d'automatisation TwinCAT version 2.10 Build 1302 ou plus. Vous pouvez télécharger la version actuelle sur la page internet de la société Beckhoff à l'adresse www.beckhoff.de.

Il faut en outre installer le Vérificateur TwinSAFE. Ce dernier est à votre disposition sur le CD Products & Solutions de Beckhoff. Par la suite, on peut se procurer l'installation actuelle auprès du service technique Beckhoff.

Ce n'est que lorsque l'installation du Vérificateur TwinSAFE a été correctement effectuée que l'onglet Vérificateur TwinSAFE est disponible dans le System Manager (vous trouverez d'autres informations à ce sujet au chapitre *Chargement du projet sur la KL6904*).

4.2.2 Insertion d'un coupleur de bus Beckhoff

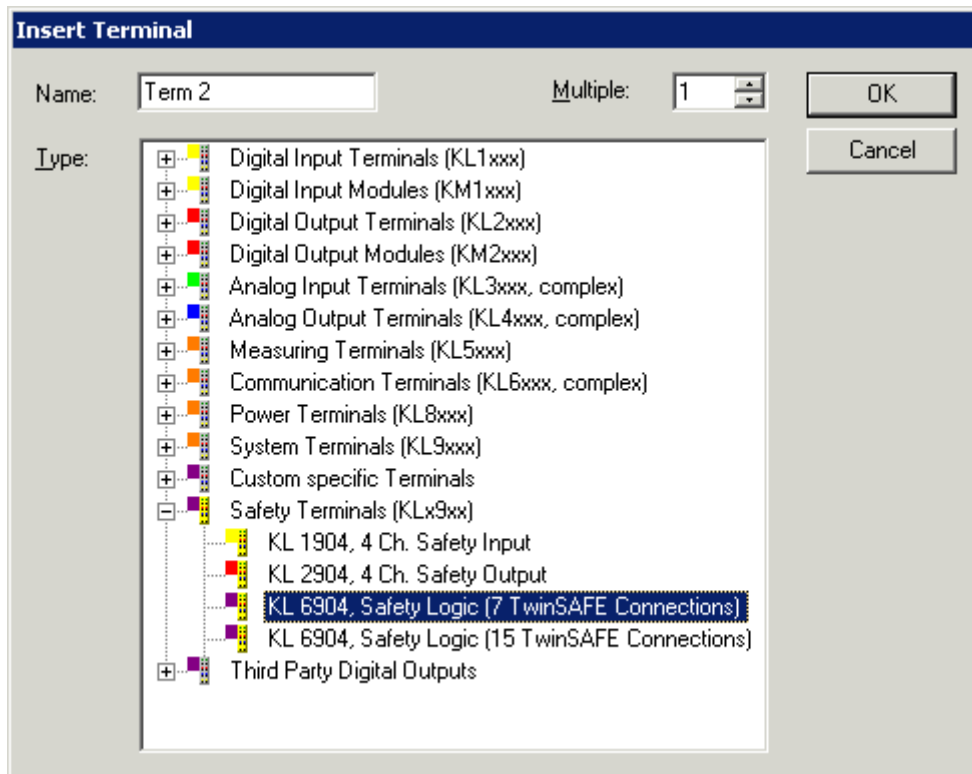
Voir la documentation relative au logiciel d'automatisation TwinCAT.

4.2.3 Insertion d'une borne d'E/S Beckhoff

Voir la documentation relative au logiciel d'automatisation TwinCAT.

4.2.4 Insertion d'une KL6904

L'insertion d'une KL6904 se fait comme l'insertion de toute autre borne d'E/S Beckhoff. Ouvrez l'option *Bornes de sécurité (KLx9xx)* dans la liste et sélectionnez la KL6904. La KL6904 peut être sélectionnée avec 7 ou 15 connexions TwinSAFE.

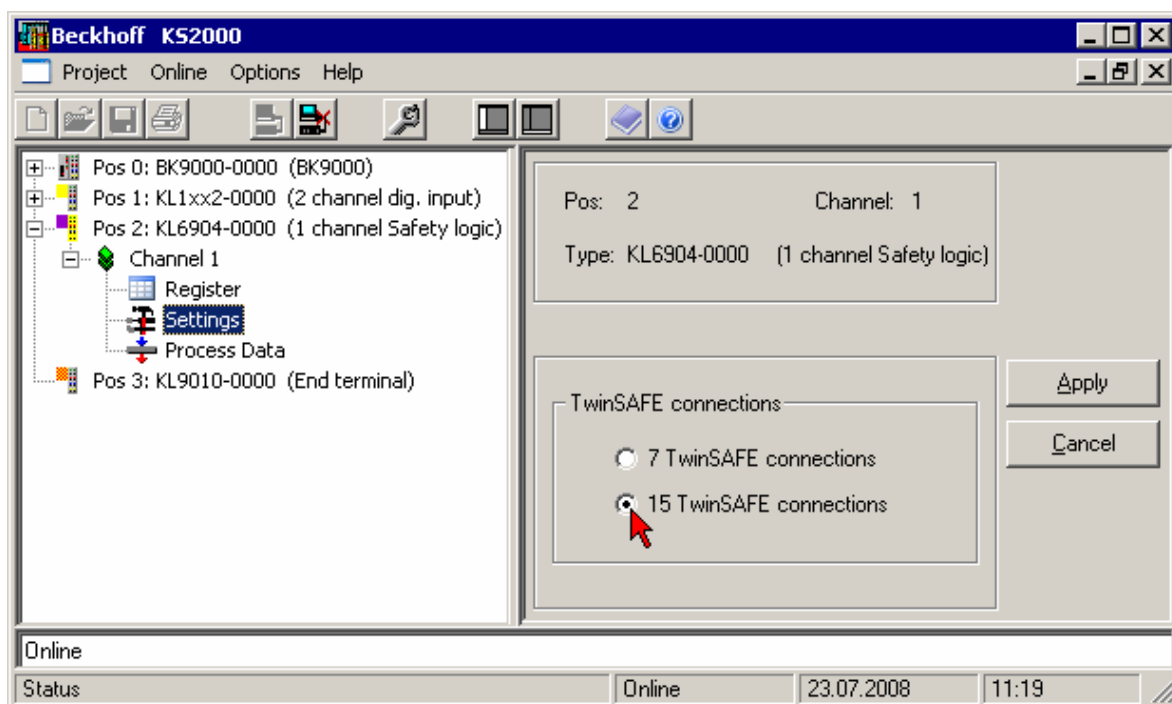


Remarque

Taille de l'image de processus

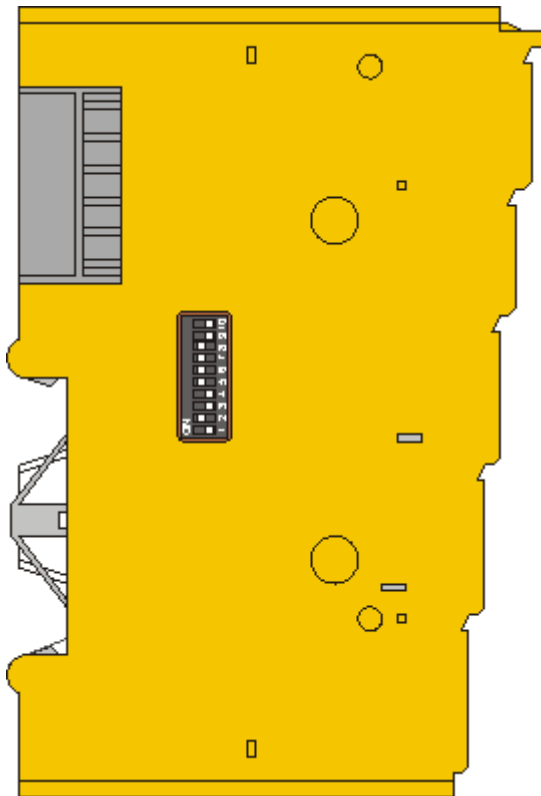
Ne pas sélectionner une image de processus inutilement grande.

Pour l'insertion d'une KL6904 avec 15 connexions TwinSAFE, la KL6904 doit être configurée en conséquence car la KL6904 n'est configurée à l'état de livraison que pour 7 connexions. La configuration pour la KL6904 à partir de la version firmware 14 peut être effectuée avec le logiciel de configuration Beckhoff KS2000.




Suite au changement pour la nouvelle image de processus, la KL6904 doit être coupée puis remise sous tension pour que les changements prennent effet.

4.2.5 Réglage d'adresse sur les bornes TwinSAFE



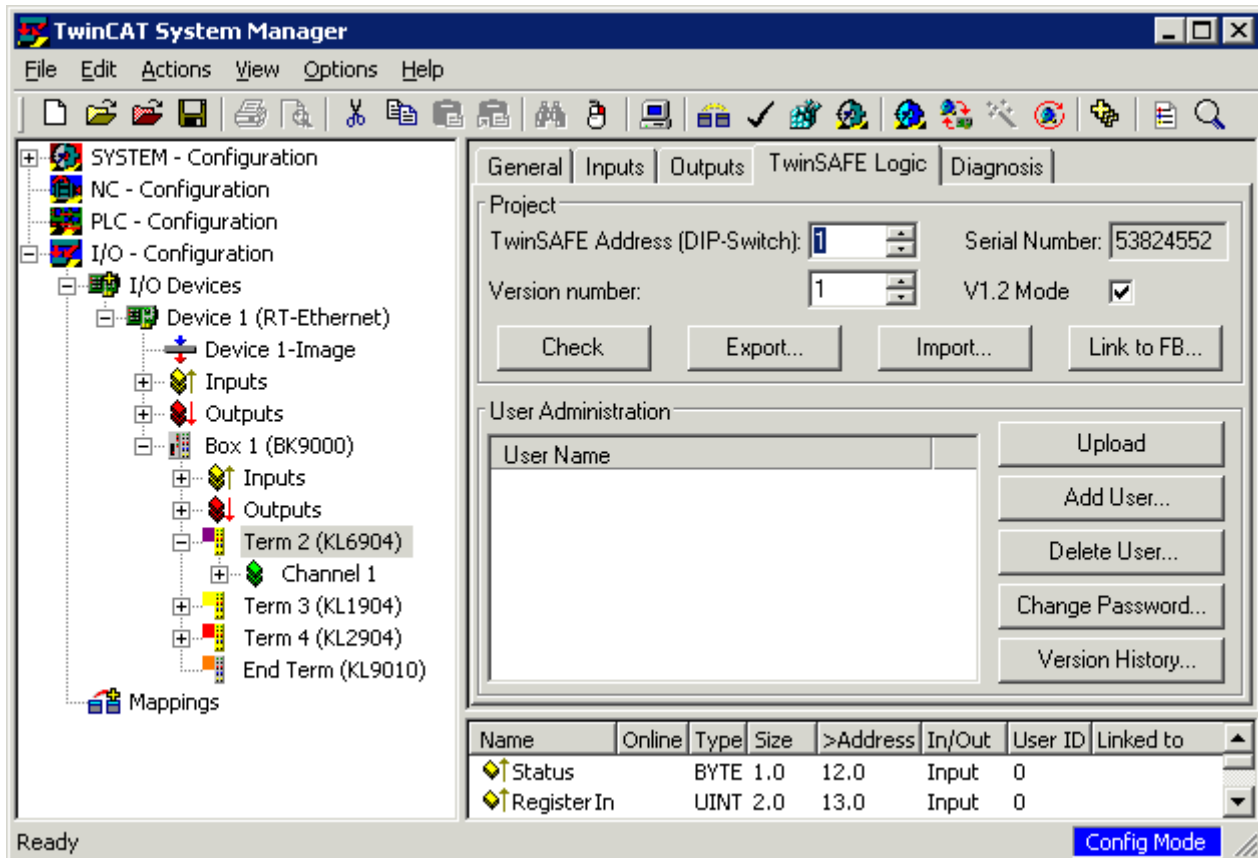
Vous devez régler l'adresse TwinSAFE de la borne à l'aide du commutateur DIP 10 sur le côté gauche de la borne TwinSAFE. Vous disposez des adresses TwinSAFE de 1 à 1023.

Commutateur DIP										Adresse
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	0
ON	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	1
OFF	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	2
ON	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	3
OFF	OFF	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	4
ON	OFF	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	5
OFF	ON	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	6
ON	ON	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	7
...
ON	ON	ON	ON	ON	ON	ON	ON	ON	ON	1023

 AVERTISSEMENT	<p>Adresse TwinSAFE unique</p> <p>Toute adresse TwinSAFE ne peut apparaître qu'une seule fois au sein d'un réseau !</p>
---	--

4.2.6 Enregistrement de l'adresse TwinSAFE dans le System Manager

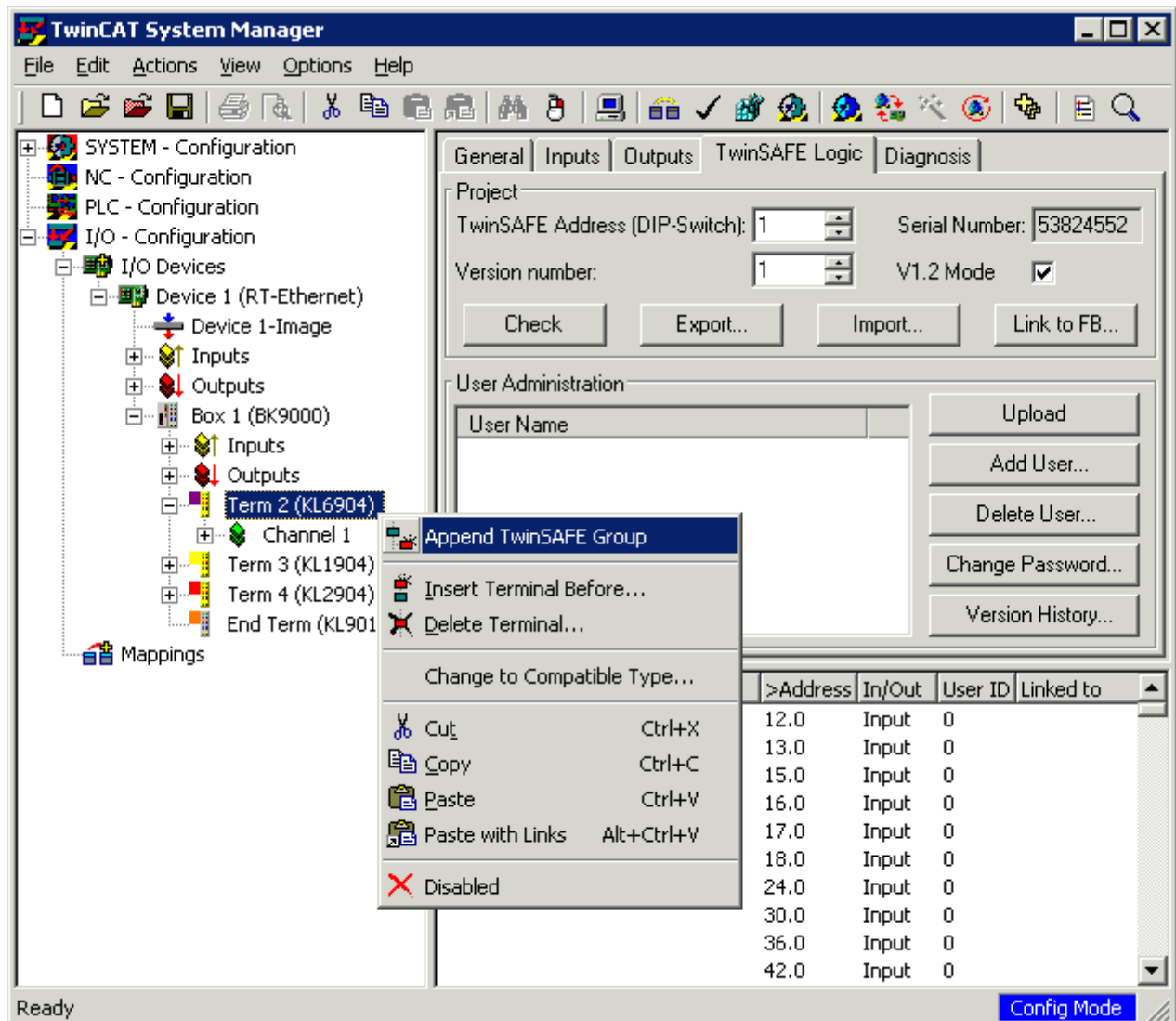
L'adresse TwinSAFE réglée sur la commutateur DIP doit également être paramétrée sous l'onglet *TwinSAFE Logic* (entrée *Adresse TwinSAFE*).



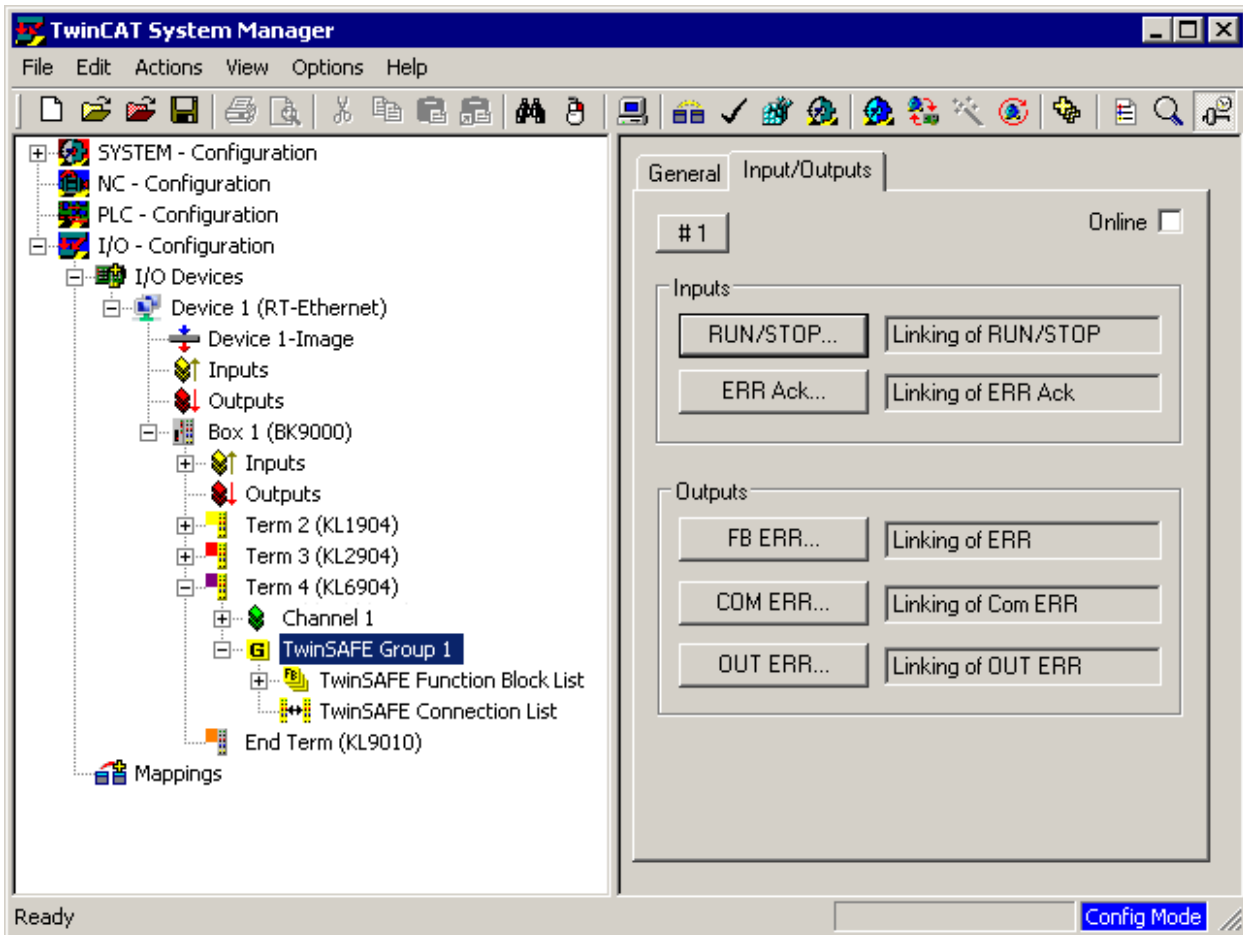
4.2.7 Création d'un groupe TwinSAFE

Un groupe TwinSAFE est constitué de bornes TwinSAFE (entrées et sorties) reliées logiquement entre elles par le biais d'une KL6904. Les perturbations de la communication au sein des connexions TwinSAFE d'un tel groupe entraînent la coupure du groupe complet. Les autres groupes TwinSAFE ne sont pas concernés par une telle coupure.

On peut ajouter un groupe TwinSAFE en cliquant avec le bouton droit de la souris sur la KL6904 correspondante dans l'arborescence et en sélectionnant avec le bouton gauche de la souris l'option *Ajouter Groupe TwinSAFE* au sein du dialogue apparaissant (voir écran ci-dessous).



4.2.7.1 Signaux d'un groupe TwinSAFE



Entrées (Inputs) du groupe TwinSAFE

Nom	Type admis	Description
RUN	Sortie bloc fonct. Entrée standard	TRUE: Les blocs fonctionnels attribués au groupe TwinSAFE sont exécutés Si l'entrée n'est pas liée, elle présente l'état TRUE
		FALSE: Tous les blocs fonctionnels attribués au groupe TwinSAFE sont en état STOP et toutes leurs sorties sont au niveau bas.
ERR Ack	Sortie bloc fonct. Entrée standard	La suite de signaux FALSE->TRUE->FALSE permet d'acquitter toutes les erreurs présentes au sein des blocs fonctionnels attribués et des connexions TwinSAFE.

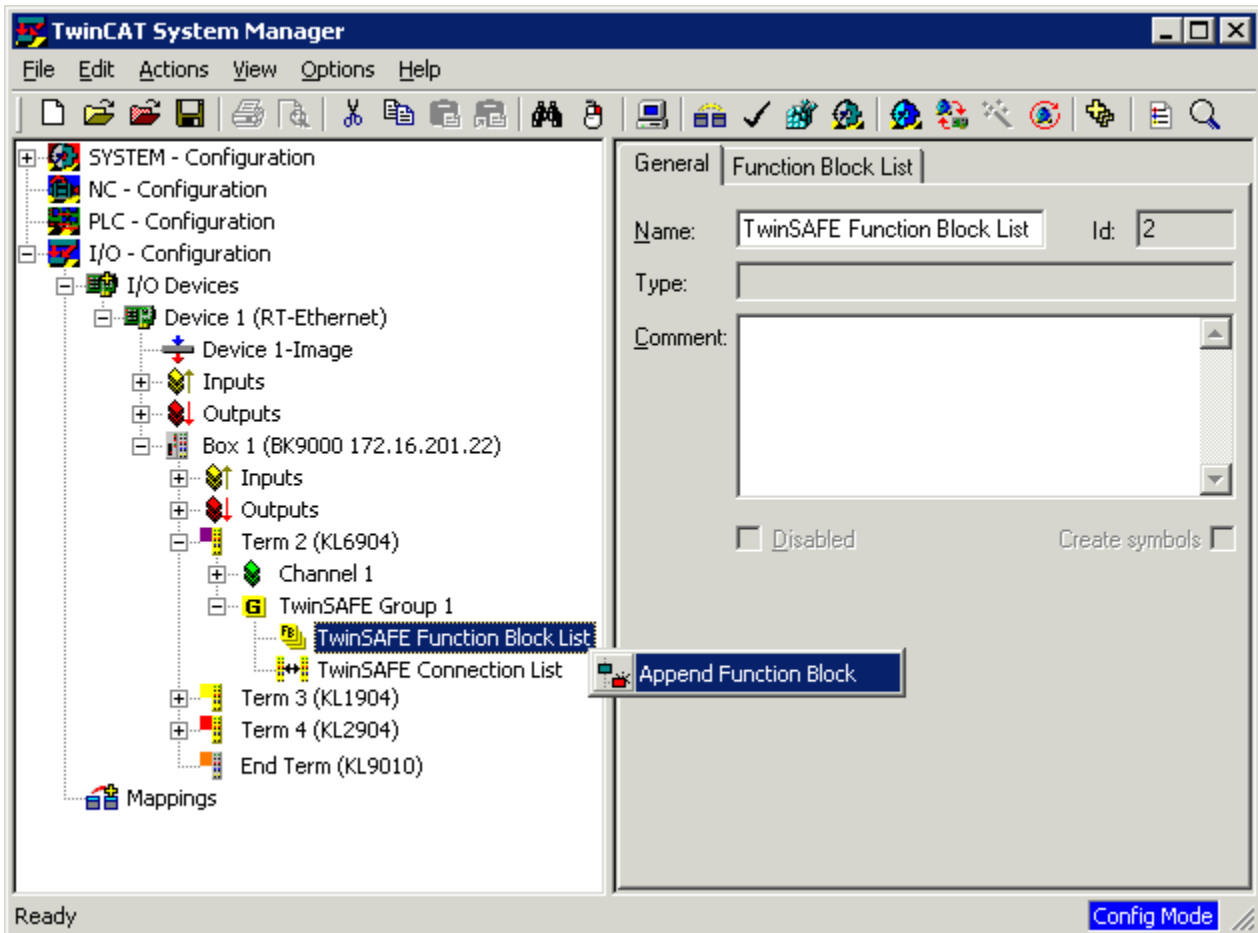
Sorties (Outputs) du groupe TwinSAFE

Nom	Type admis	Description	
FB ERR	Sortie TwinSAFE Entrée bloc fonct. Sortie standard	TRUE:	Au moins un des blocs fonctionnels attribués présente une erreur
		FALSE:	Aucun des blocs fonctionnels attribués ne présente d'erreur
COM ERR	Sortie TwinSAFE Entrée bloc fonct. Sortie standard	TRUE:	Au moins une des connexions TwinSAFE du groupe TwinSAFE présente une erreur
		FALSE:	Aucune des connexions TwinSAFE du groupe TwinSAFE ne présente d'erreur
OUT ERR	Sortie TwinSAFE Entrée bloc fonct. Sortie standard	TRUE:	Au moins une des sorties locales attribuées au groupe TwinSAFE présente une erreur
		FALSE:	Aucune des sorties locales attribuées au groupe TwinSAFE ne présente d'erreur

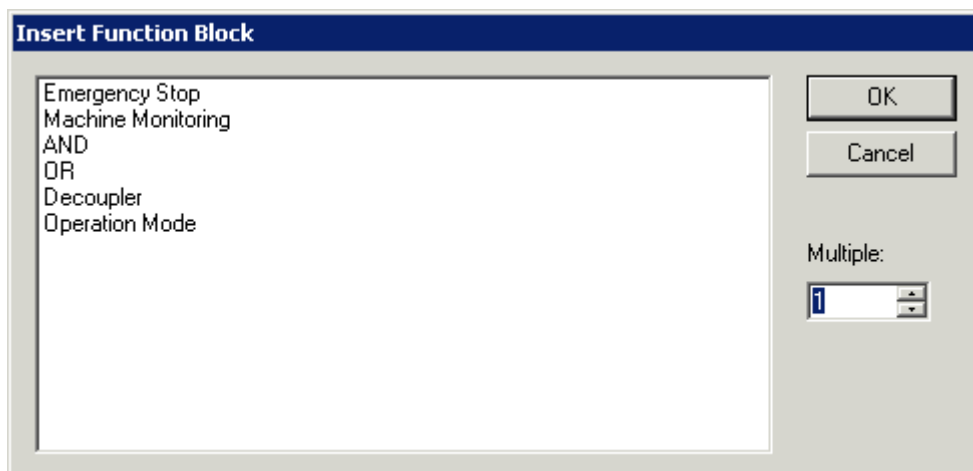
4.2.8 Ajout d'un bloc fonctionnel

Le contrôleur TwinSAFE KL6904 dispose des modules suivants : Arrêt d'urgence, Surveillance de machine, AND, OR, Découpleur, Mode de fonctionnement etc.

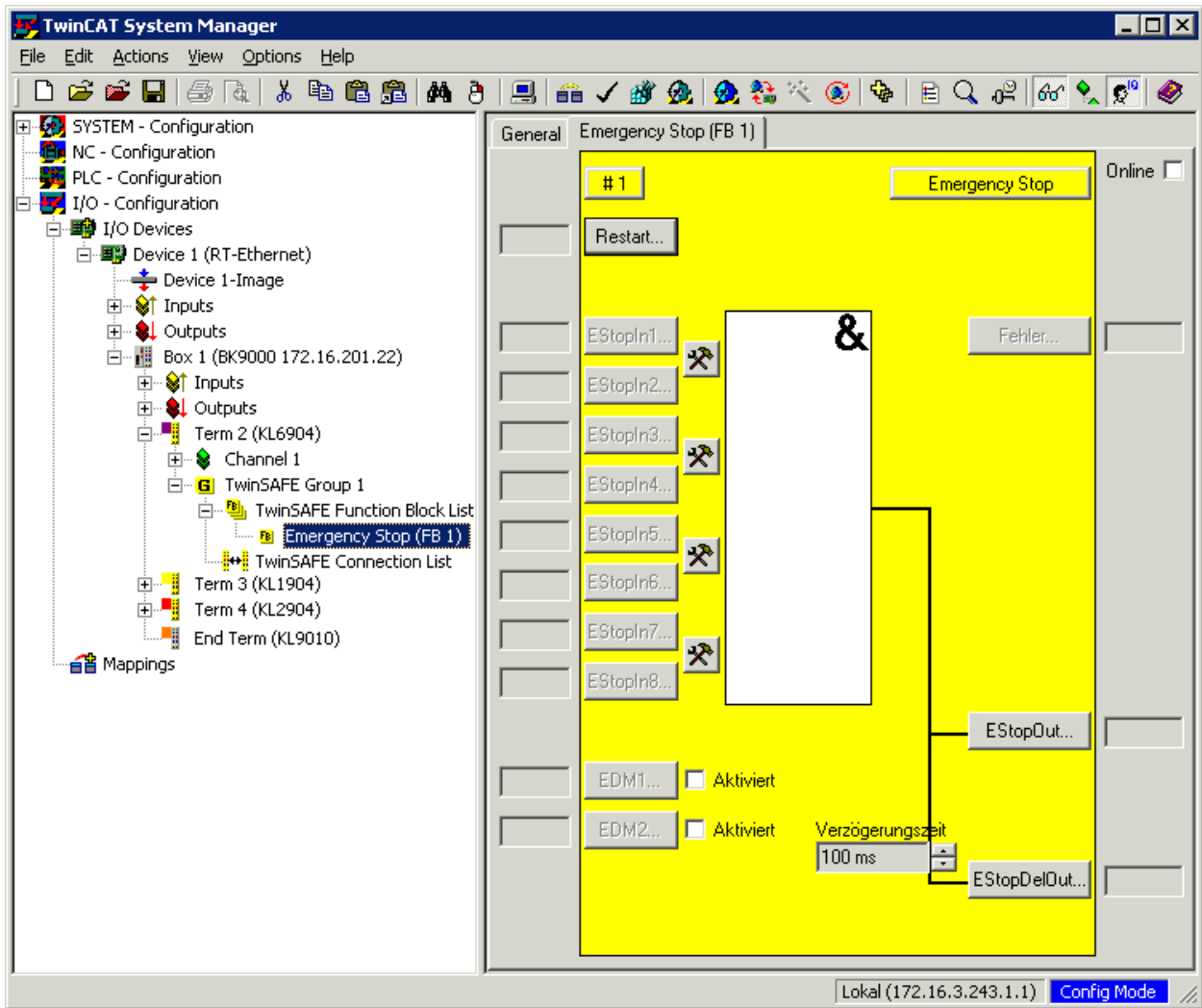
On ajoute un bloc fonctionnel en cliquant avec le bouton droit de la souris sur la liste des blocs fonctionnels TwinSAFE (*TwinSAFE Function Block List*) correspondante dans l'arborescence et en sélectionnant avec le bouton gauche de la souris l'option Ajouter bloc fonctionnel (*Append Function Block*) au sein du dialogue apparaissant (voir écran).



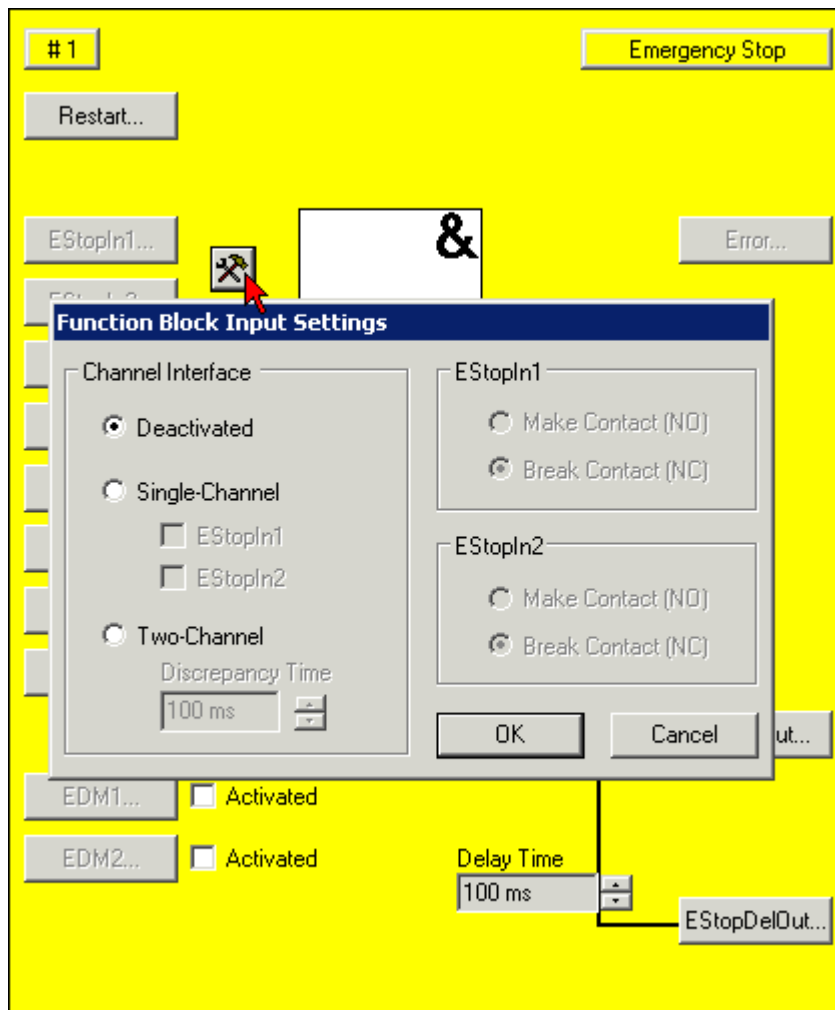
On peut choisir le bloc fonctionnel souhaité dans la fenêtre ci-dessous.



Module ajouté = Arrêt d'urgence



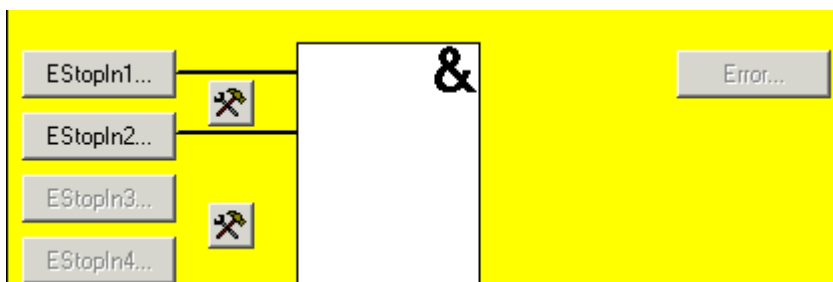
4.2.8.1 Activation et configuration des entrées de modules



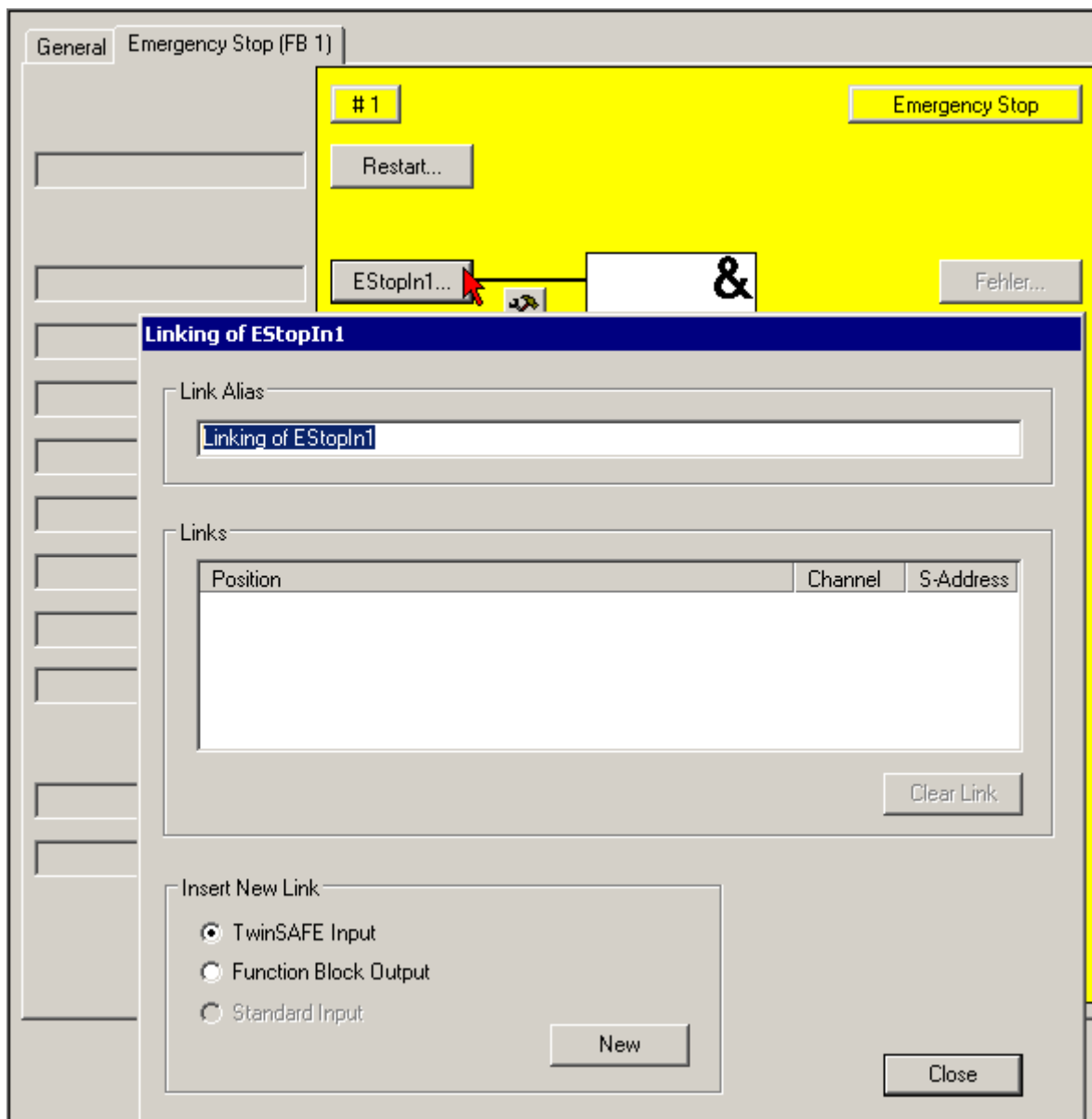
Les réglages suivants sont possibles :

- Désactivé : L'entrée n'est pas utilisée.
- Un canal : Les entrées sont reliées indépendamment les unes des autres.
- Deux canaux : Selon le réglage du type de contact, les entrées sont redondantes et leur cohérence est surveillée. On peut régler un Temps de décalage (*Discrepancy Time*) qui surveille les deux entrées quant à une commutation simultanée.
- Établir Contact : Réglage du type de contact
- Couper Contact: Réglage du type de contact

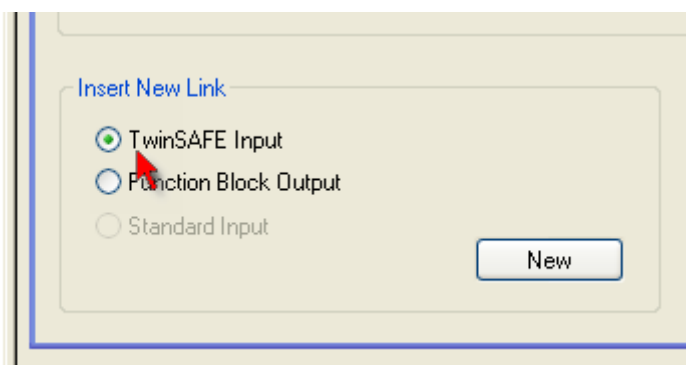
Les entrées sont alors activées.



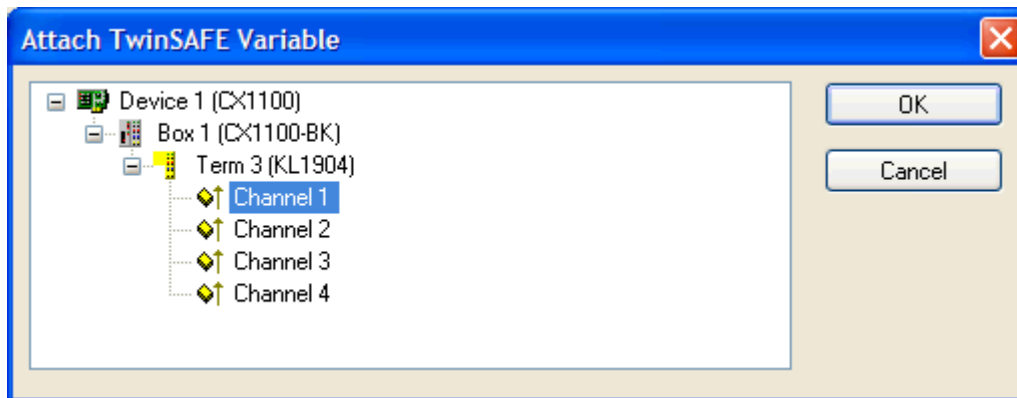
Les entrées peuvent maintenant être liées.



Sélectionner le type de variable.

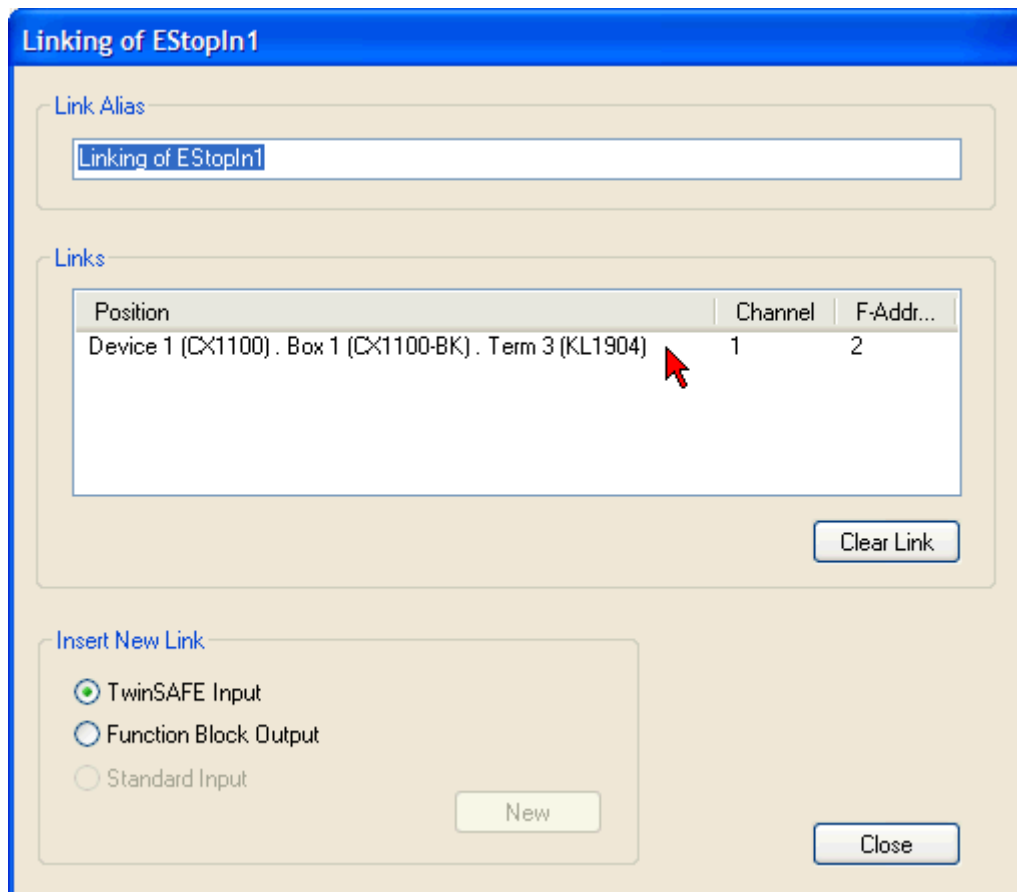


Un clic sur le bouton Nouveau fait apparaître le dialogue suivant :

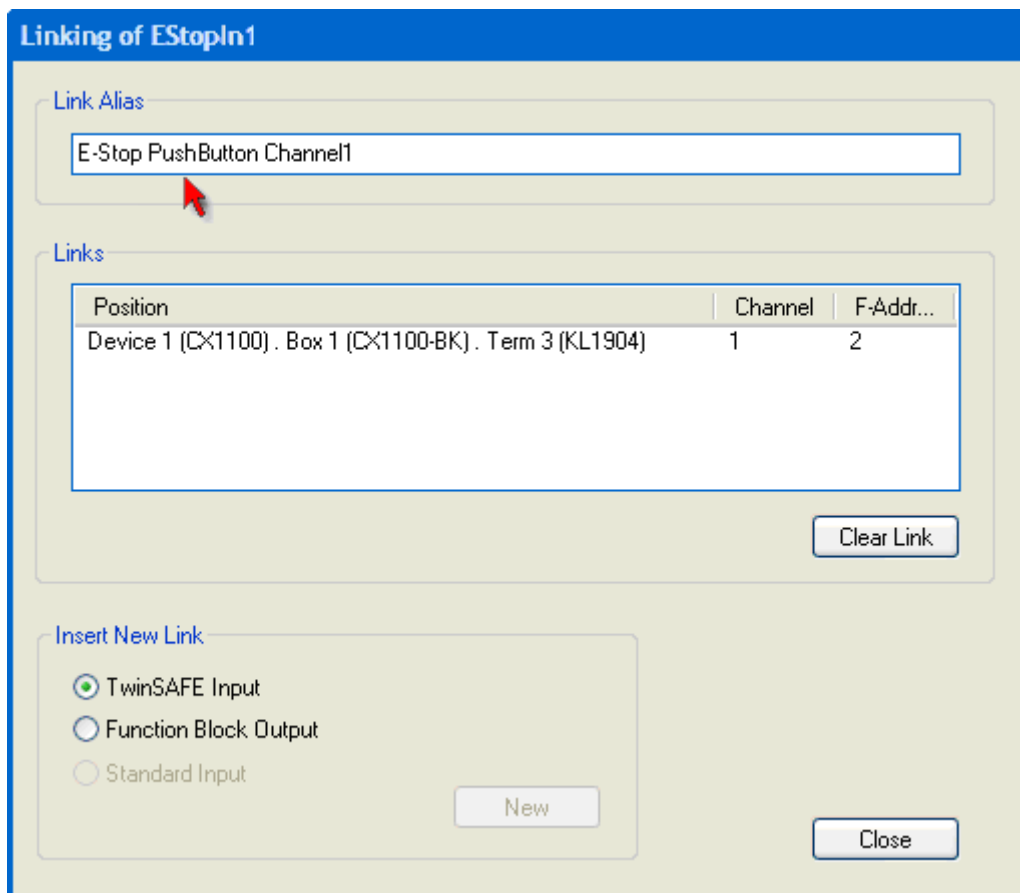


Celui-ci affiche tous les canaux disponibles en fonction de la sélection auparavant effectuée.

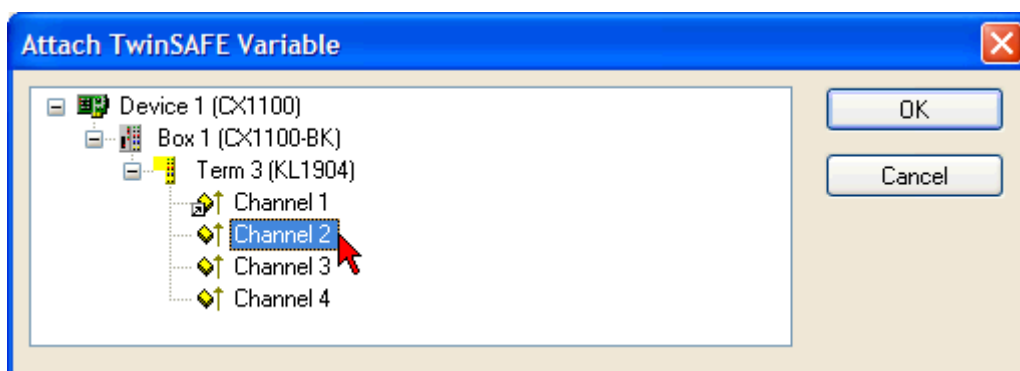
Le canal souhaité est sélectionné avec la souris et marqué en bleu. La sélection est confirmée en appuyant sur le bouton OK.



Il faut maintenant saisir le nom de la variable dans le champ *Alias lien*.

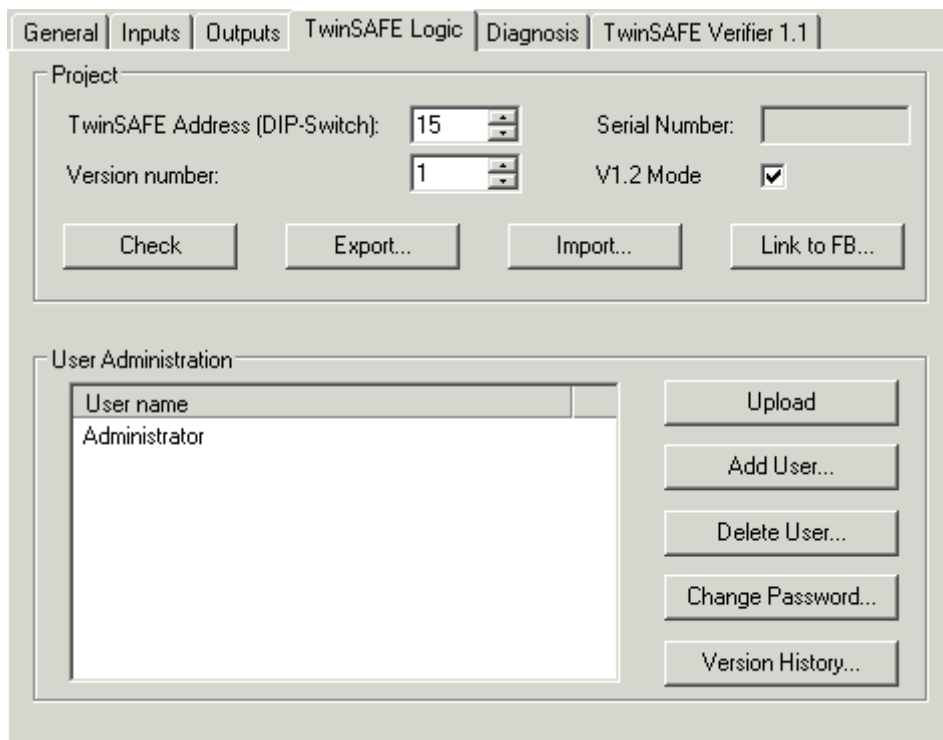


Procéder de même pour les autres entrées. Les entrées déjà utilisées sont marquées par une flèche.



4.2.9 Gestion utilisateur et version sur la KL6904


La KL6904 dispose d'une gestion d'utilisateurs. L'Administrateur peut créer des nouveaux utilisateurs et leur attribuer les mots de passe correspondants.



En cliquant sur le bouton *Historique version*, vous affichez l'historique de version non effaçable enregistré sur la KL6904 et à partir duquel on peut voir « qui a activé quelle version » de projet sur la KL6904.

4.2.10 Charger un projet sur la KL6904


Le projet est chargé sur la KL6904 par le biais du bus de terrain.

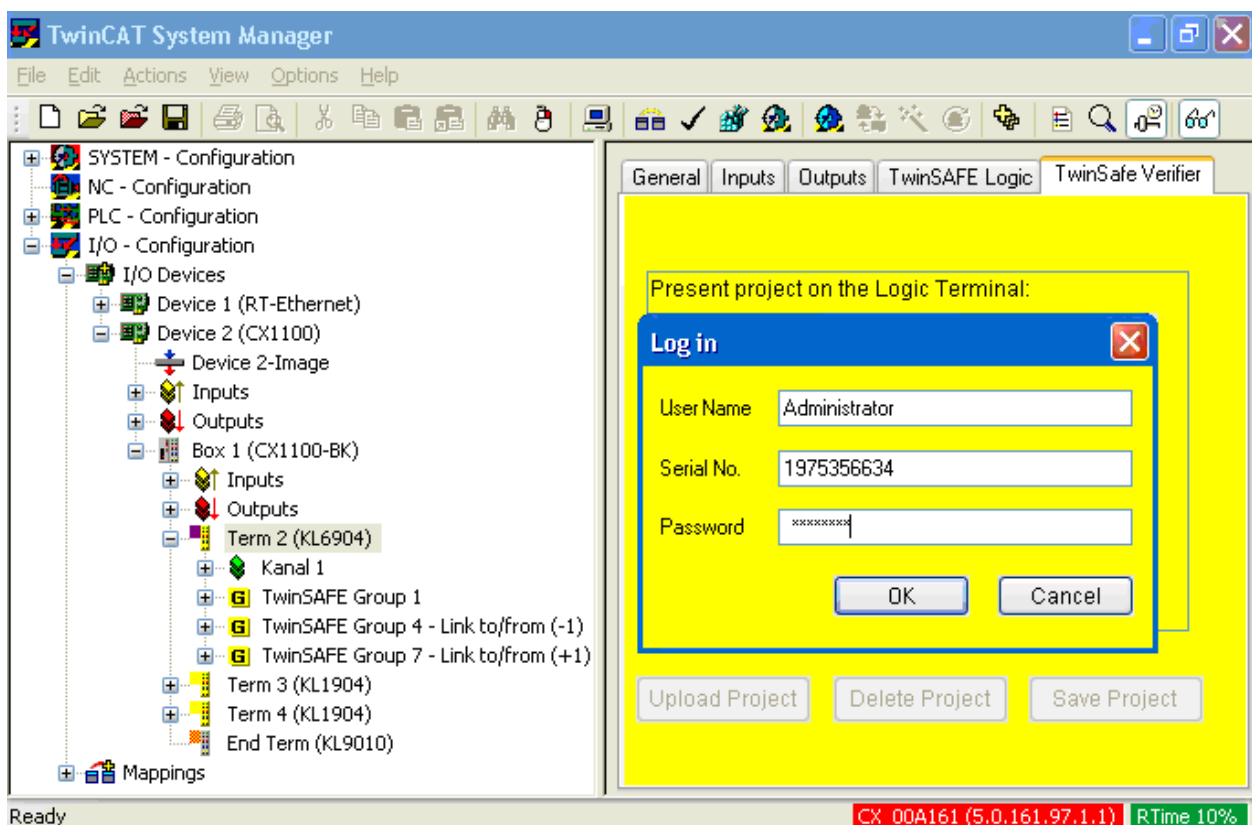
 ATTENTION	<p>Utiliser uniquement des outils qualifiés</p> <p>Pour charger, vérifier et valider un projet sur la KL6904, on ne peut utiliser que l'outil prévu à cet effet !</p>
---	--

Pour charger le projet, il faut cliquer sur le bouton *Télécharger* de l'onglet *Vérificateur TwinSAFE*.

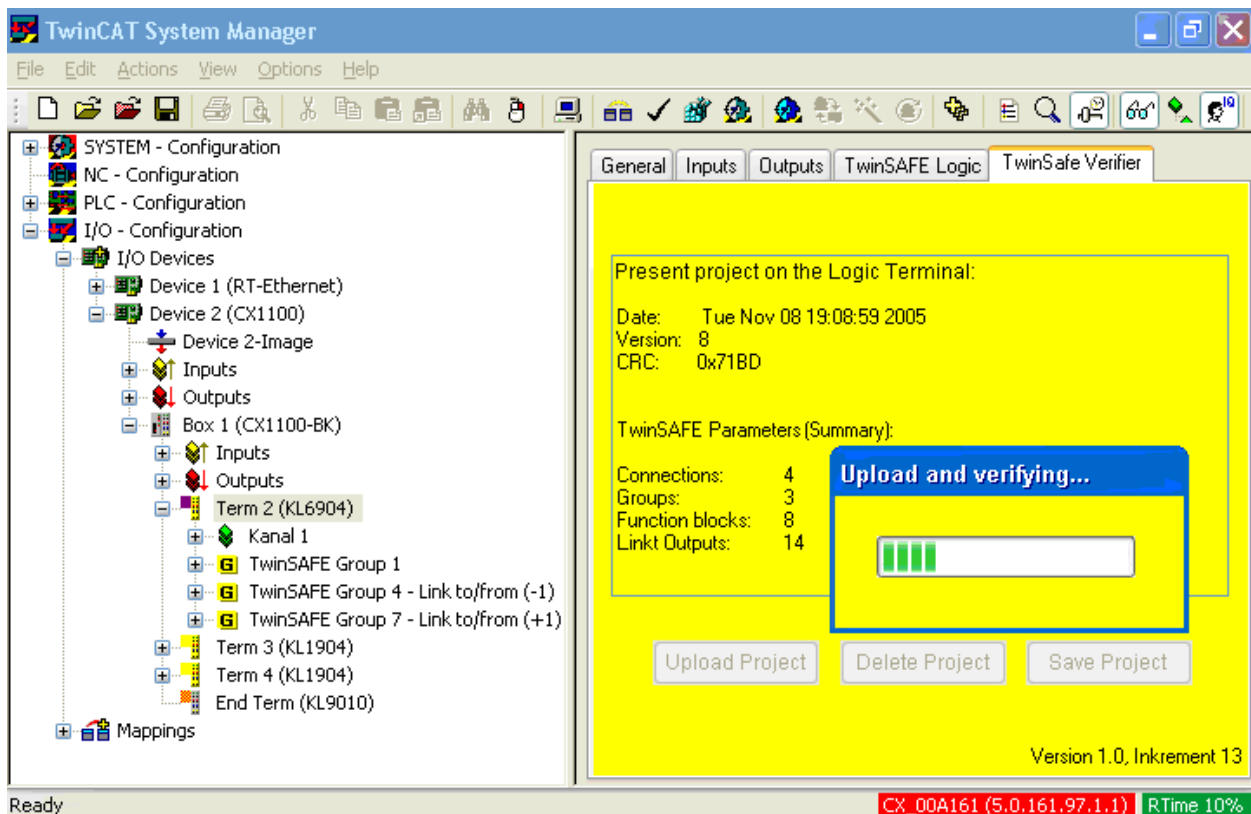
L'utilisateur doit saisir

- son nom d'utilisateur (par défaut ; Administrateur),
- le numéro de série de la borne (imprimé sur l'extérieur, p.ex. 197535) et
- son mot de passe (par défaut : TwinSAFE)

 Remarque	<p>Sensible à la casse</p> <p>Veillez prêter attention aux majuscules et minuscules pour le nom d'utilisateur et le mot de passe. Le nom d'utilisateur et le mot de passe sont sensibles à la casse !</p>
--	--




Le projet est ensuite affiché sous forme de texte et l'utilisateur doit confirmer la correspondance entre l'application affichée et l'application programmée, cela en saisissant à nouveau son mot de passe.



Ce n'est qu'à ce moment que le projet est chargé sur la KL6904.

4.2.10.1 Limites de configuration de la KL6904

Connexions TwinSAFE	maximum 7 ou maximum 15 (voir <i>Insérer une KL6904</i>)
Modules TwinSAFE	maximum 48
Groupes TwinSAFE	maximum 8
Entrées dans le PLC standard	maximum 24 Bit
Sorties dans le PLC standard	maximum 24 Bit

 Remarque	Connexion TwinSAFE Seule une connexion TwinSAFE est possible entre deux bornes TwinSAFE.
--	--

4.2.11 Communication entre commandes TwinCAT

Pour la communication entre plusieurs commandes TwinCAT via des variables réseau, on utilise les types de données MASTER_MESSAGE et SLAVE_MESSAGE.

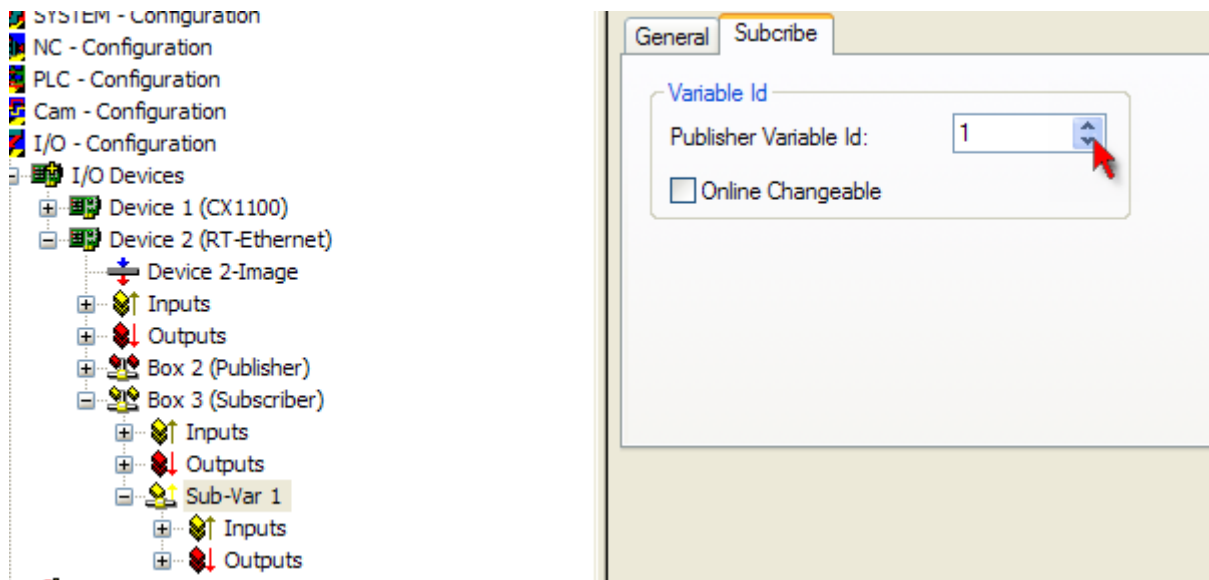
Il faut créer les variables appropriées sous Éditeur et Abonné sur les commandes qui devront communiquer.

Dans la communication TwinSAFE, un côté est Maître et l'autre côté Esclave.

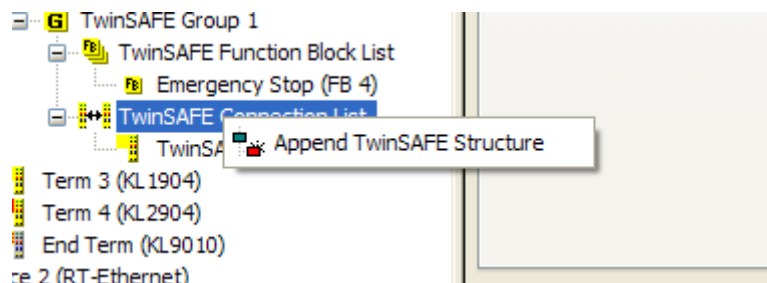
Cela donne les types de données suivants :

Maître éditeur TwinSAFE	MASTER_MESSAGE
Maître abonné TwinSAFE	SLAVE_MESSAGE
Esclave éditeur TwinSAFE	SLAVE_MESSAGE
Esclave abonné TwinSAFE	MASTER_MESSAGE

On réalise le lien avec la borne TwinSAFE KL6904 par le biais du dialogue :

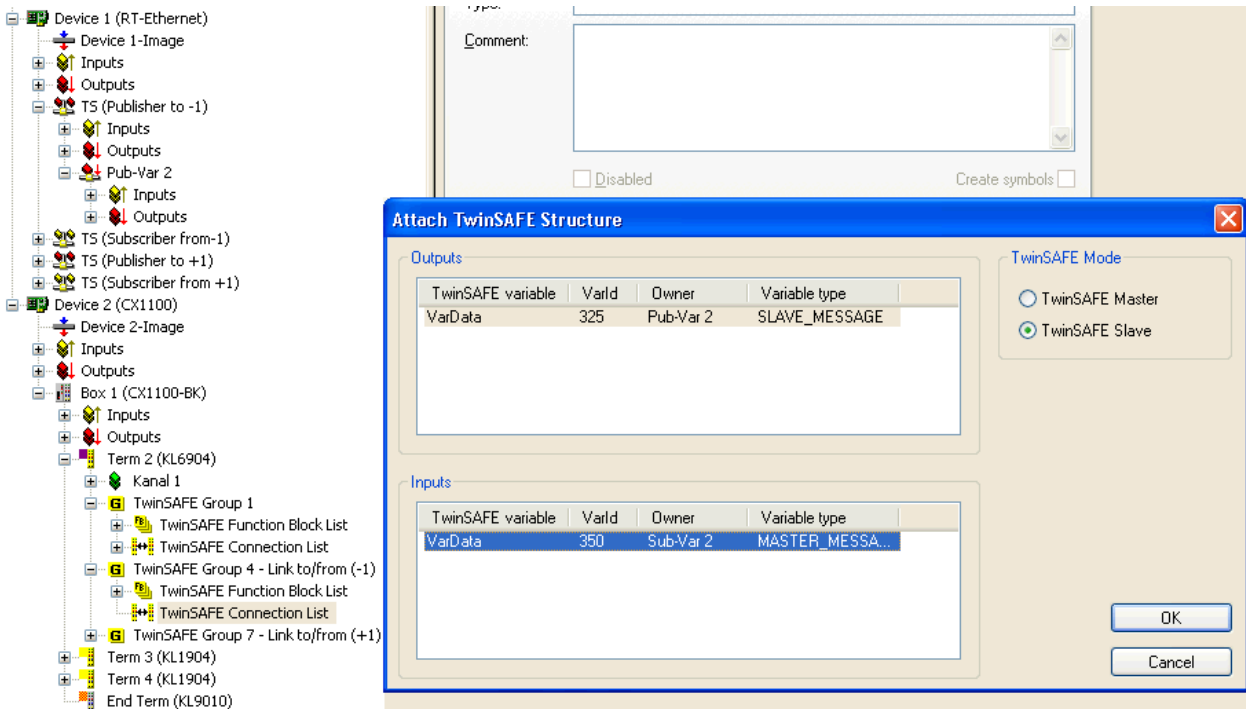


Le lien créé doit maintenant être connu de la borne logique TwinSAFE. Pour ce faire, marquer la Liste de liens TwinSAFE et cliquer du bouton droit de la souris.



Les variables de type MASTER_MESSAGE et SLAVE_MESSAGE sont affichées et doivent toutes deux (In/Out) être marquées.

La sélection est confirmée en appuyant sur le bouton OK.

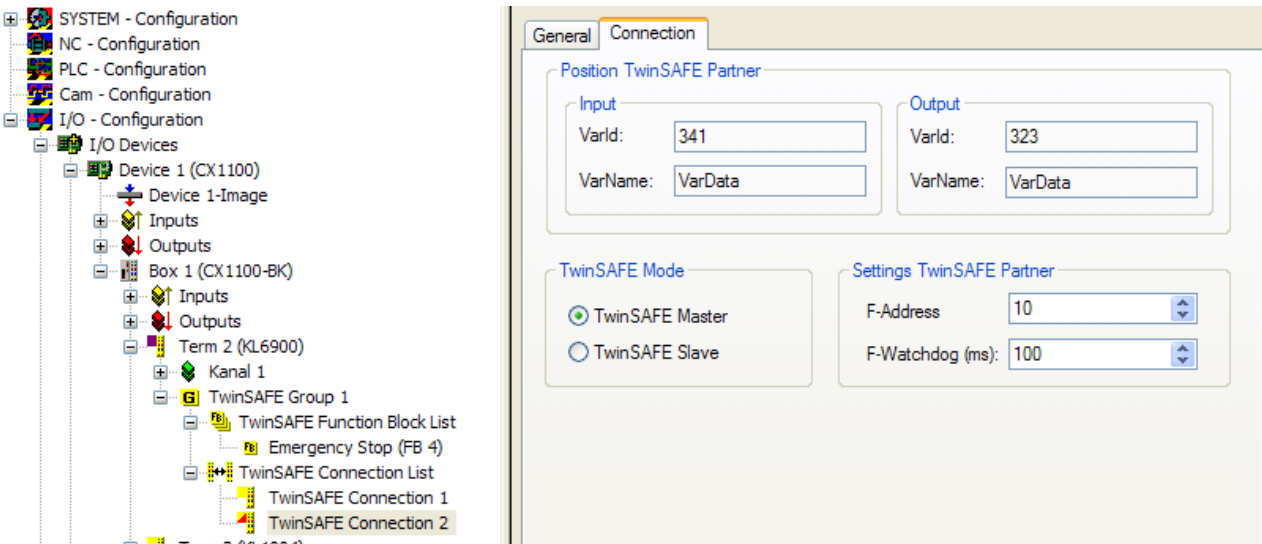


Un nouveau lien apparaît alors dans la liste des liens TwinSAFE.

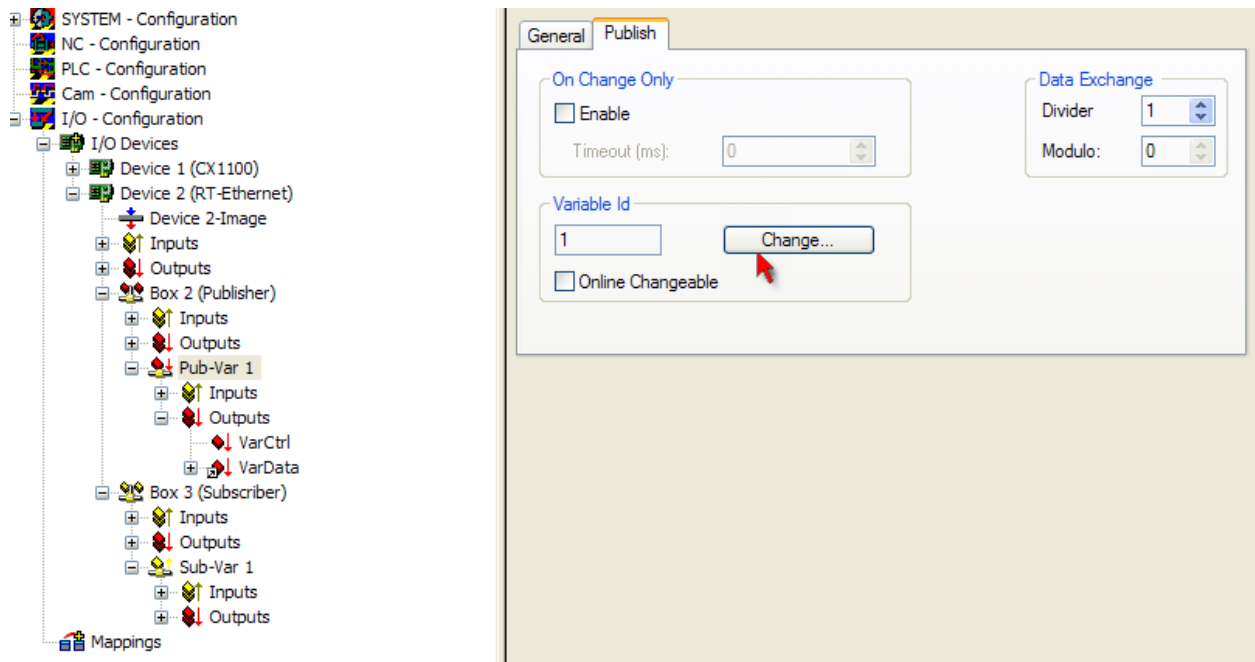
Le type de lien doit être paramétré sous l'onglet correspondant.

Le type de lien doit être réglé sur l'onglet correspondant.

Il doit y avoir un côté Maître TwinSAFE et un côté Esclave TwinSAFE. Veuillez aux adresses du commutateur DIP sur le côté gauche de la KL6904.

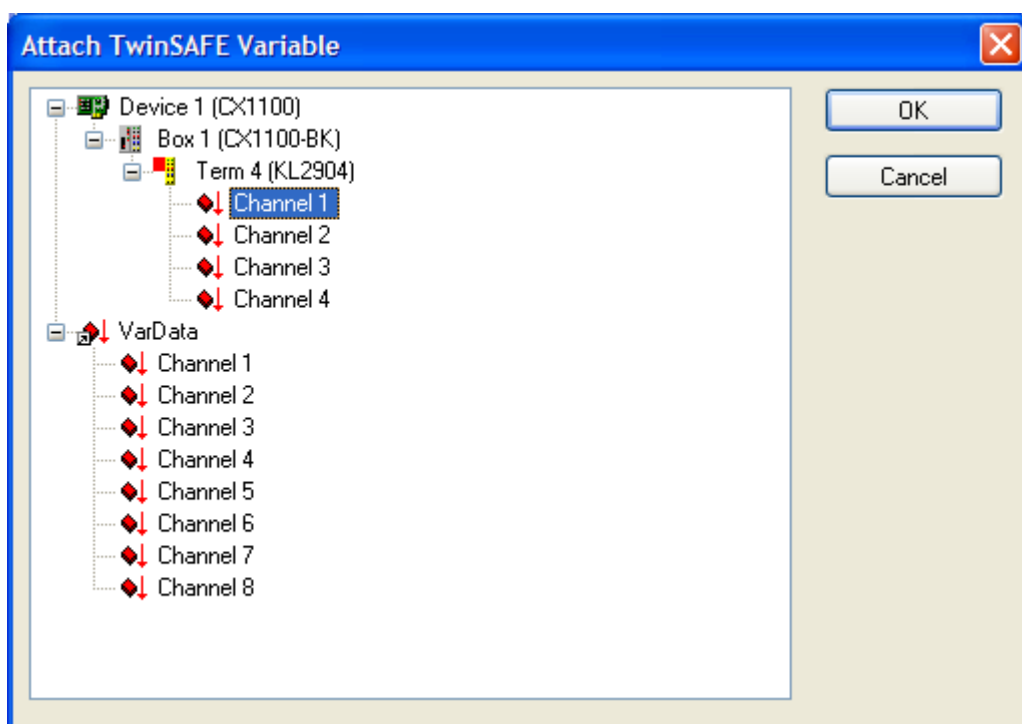
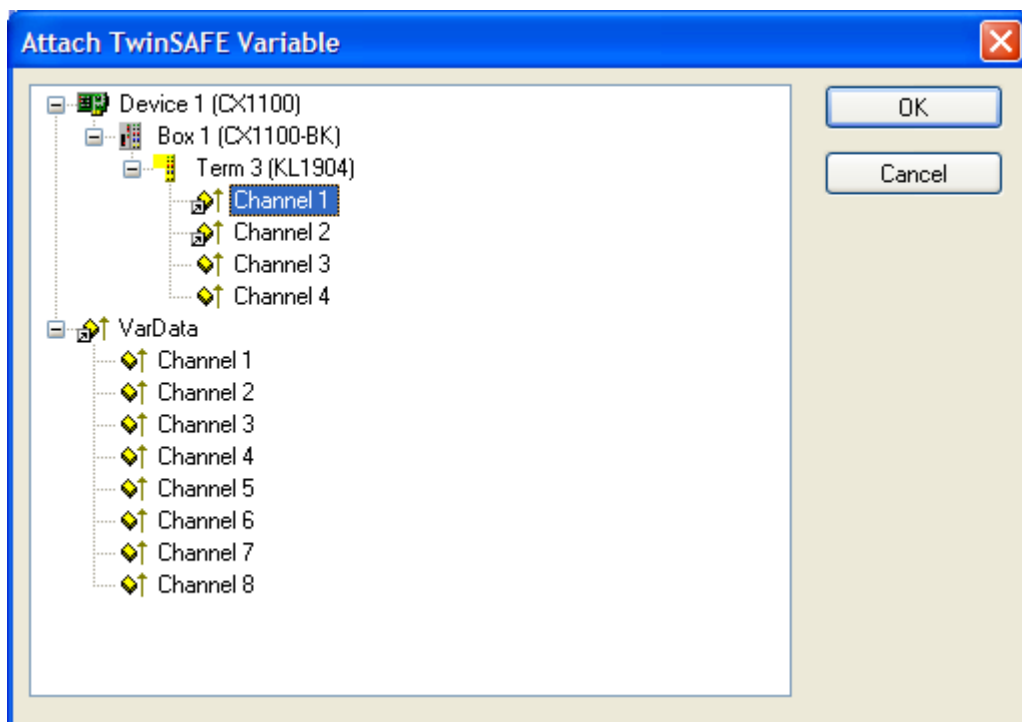


Si plusieurs liens doivent être établis, il faut paramétrer une adresse unique pour chacune des variables de l'éditeur.



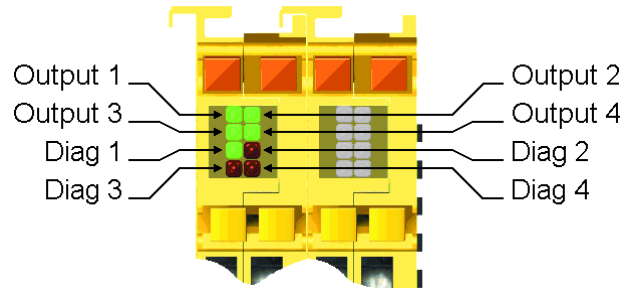
Cette ID doit également être présente chez l'abonné.

Les variables réseau peuvent maintenant être utilisées au sein du projet. Dans la sélection, les entrées apparaissent sous TwinSAFE Input et les sorties sous TwinSAFE Output.



4.3 Diagnostic

4.3.1 LED de diagnostic



4.3.1.1 Diag 1 (verte)

La LED *Diag 1* indique l'état de l'interface TwinSAFE.

Code de clignotement	Signification
LED allumée en permanence	Fonctionnement normal : Communication TwinSAFE OK
Clignotement rapide alternant avec 1 impulsion de clignotement	Erreur de communication : la connexion n'est pas dans l'état <i>Run</i> .
Clignotement rapide alternant avec 2 impulsions de clignotement	Erreur dans le bloc fonctionnel
Clignotement rapide alternant avec 3 impulsions de clignotement	Erreur au sein du bloc fonctionnel et erreur de communication : la connexion n'est pas dans l'état <i>Run</i> .

Ces erreurs peuvent être réinitialisées via un front descendant sur l'entrée ERR_ACK du groupe TwinSAFE.

4.3.1.2 Diag 2 (rouge)


La LED *Diag 2* indique l'état des sorties numériques.

Code de clignotement	Signification
Clignotement rapide alternant avec 1 impulsion de clignotement	Sortie 1 : charge absente ou courant minimum de 20 mA dépassé par le bas ou courant maximum de 500 mA dépassé
Clignotement rapide alternant avec 2 impulsions de clignotement	Sortie 2 : charge absente ou courant minimum de 20 mA dépassé par le bas ou courant maximum de 500 mA dépassé
Clignotement rapide alternant avec 3 impulsions de clignotement	Sortie 3 : charge absente ou courant minimum de 20 mA dépassé par le bas ou courant maximum de 500 mA dépassé
Clignotement rapide alternant avec 4 impulsions de clignotement	Sortie 4 : charge absente ou courant minimum de 20 mA dépassé par le bas ou courant maximum de 500 mA dépassé
Clignotement rapide alternant avec 5 impulsions de clignotement	Tension de champ trop basse
Clignotement rapide alternant avec 6 impulsions de clignotement	Tension de champ trop haute
Clignotement rapide alternant avec 7 impulsions de clignotement	Température de borne trop basse
Clignotement rapide alternant avec 8 impulsions de clignotement	Température de borne trop haute
Clignotement rapide alternant avec 9 impulsions de clignotement	Erreur de différence de température
Clignotement rapide alternant avec 10 impulsions de clignotement	Erreur de commutation de la sortie par charge absente, alimentation externe ou connexion croisée

Ces erreurs ne peuvent être réinitialisées que par la coupure puis le rétablissement de l'alimentation tension de la borne TwinSAFE.

4.3.1.3 Diag 3 (rouge) et Diag 4 (rouge)

Les LED *Diag 3* et *Diag 4* indiquent une erreur interne de borne.

 Remarque	Retour de la borne Ces erreurs entraînent l'arrêt de la borne. La borne doit être soumise à un contrôle par Beckhoff Automation GmbH.
--	---

LED Diag 3 (rouge)	LED Diag 4 (rouge)	Cause de l'erreur
allumée	clignotante	µC1
allumée	arrêt	µC2

En cas d'erreur, la LED *Diag 4* indique le code de clignotement qui correspond à l'erreur. Les codes de clignotement sont structurés comme suit :

Succession des clignotements	Signification
Clignotement rapide	Début du code de clignotement
première séquence lente	Code d'erreur
deuxième séquence lente	Argument d'erreur



Début

Code d'erreur

Argument d'erreur


Comptez le nombre d'impulsions de clignotement suite au clignotement rapide

- pour constater le code d'erreur lors de la première séquence lente
- pour constater l'argument d'erreur lors de la deuxième séquence lente

Après la deuxième séquence lente, le code de clignotement est répété et recommence avec un clignotement rapide.

4.4 Maintenance

Les bornes TwinSAFE sont exemptes de maintenance !


 AVERTISSEMENT	<p>Respecter les conditions environnementales spécifiques !</p> <p>Veillez à ce que les bornes TwinSAFE ne soient stockées et exploitées que dans les conditions environnementales spécifiées (voir caractéristiques techniques) !</p>
---	---

Si la borne est exploitée en dehors de la plage de températures admissibles, elle se commute dans l'état Erreur globale.

4.4.1 Nettoyage

Tant pendant l'utilisation que lors du stockage, protégez les bornes TwinSAFE contre tout encrassement !

Si la borne TwinSAFE a été soumise à un encrassement, il est interdit de continuer à l'utiliser !


 AVERTISSEMENT	<p>Faire contrôler les bornes encrassées !</p> <p>L'utilisateur ne peut pas procéder au nettoyage des bornes TwinSAFE. Retournez les bornes encrassées au fabricant pour nettoyage et contrôle !</p>
--	---

4.5 Durée de vie

Les bornes TwinSAFE ont une durée de vie de 20 ans.

Des épreuves d'essai ne sont pas nécessaires en raison de la large couverture de diagnostic au cours du cycle de vie.

4.5.1 Mise hors service

 DANGER	<p>Risque accru de blessures !</p> <p>Mettez la station de bus en un état sûr hors tension avant d'entamer les travaux de démontage des bornes d'E/S !</p>
--	---

4.5.2 Mise au rebut

Pour la mise au rebut, l'appareil doit être démonté et complètement décomposé.

- Les pièces du boîtier (polycarbonate, polyamide (PA6.6)) peuvent être amenées dans un circuit de recyclage de matières plastiques.
- Les pièces métalliques peuvent être amenées dans un circuit de recyclage des métaux.
- Les composants électroniques tels que lecteurs et circuits imprimés doivent être mis au rebut conformément au décret sur les déchets électroniques.

5 Annexe

5.1 Support technique et Service Beckhoff

Beckhoff et ses partenaires dans le monde entier sont en mesure de vous offrir un support et un service globaux, mettant ainsi à votre disposition une aide rapide et compétente pour toutes les questions relatives aux produits Beckhoff et à ses solutions de systèmes.

Dans le monde entier, le Support et Service technique Beckhoff se tient à votre disposition et peut être contacté par téléphone, télécopie ou e-mail. Pour les adresses de contact dans votre pays, veuillez consulter la liste des succursales et partenaires de Beckhoff.

Beckhoff Support

Beckhoff vous propose son support technique global dont vous pouvez profiter non seulement pour les produits Beckhoff, mais également pour une large gamme de prestations :

- Support technique dans le monde entier
- Planification, programmation et mise en service de systèmes complexes d'automatisation
- Programme de formation complet pour les composants du système Beckhoff

Hotline: + 49 (0) 5246/963-157
Télécopie: + 49 (0) 5246/963-9157
E-mail: support@beckhoff.com

Beckhoff Service

Le centre de service Beckhoff vous propose son service après-vente global :

- Service sur site
- Service de réparations
- Service des pièces de rechange
- Service d'assistance en ligne

Hotline: + 49 (0) 5246/963-460
Télécopie: + 49 (0) 5246/963-479
E-mail: service@beckhoff.com

5.2 Siège social Beckhoff

Beckhoff Automation GmbH
Eiserstr. 5
33415 Verl
Allemagne

Téléphone: + 49 (0) 5246/963-0
Télécopie: + 49 (0) 5246/963-198
E-mail: info@beckhoff.de
Web: www.beckhoff.de

Vous trouverez d'autres adresses pour le Support et le Service technique sur notre site internet à l'adresse <http://www.beckhoff.de>. Vous y trouverez également une documentation détaillée sur les composants Beckhoff

5.3 Certificats



Reliability of TwinSAFE Bus Terminals

Test and Certification body	TÜV SÜD Rail GmbH Automation, Software and Electronics – IQSE Ridlerstrasse 65 D-80339 Munich
Manufacturer	Beckhoff Automation GmbH Eiserstr. 5 D-33415 Verl Germany

	KL1904	KL2904	KL6904
Proof test Interval [a]	20	20	20
PFH	2,30E-09	1,73E-09	1,73E-09
%SIL3	2,3%	1,7%	1,7%
PFD	1,81E-04	1,42E-04	1,42E-04
%SIL3	18,1%	14,2%	14,2%
MTTFd [a]	>100	>100	>100
DC	>99%	>99%	>99%
Category	4	4	4

Summary

The safety related terminals KL1904, KL2904 and KL6904 are suitable for safety related applications within the scope of IEC 61508, SIL 3 and ISO 13849-1, performance level e. The PFH value does not exceed 3 % of SIL 3. The PFD value does not exceed 20 % of SIL 3 for proof test interval of 20 years.

Special proof test procedures for the products are not necessary as a result of the high diagnostic coverage of the systems.

Munich, 2008-02-19

Signature
Name
Title


Günter Greil
Technical certifier

ZERTIFIKAT ◆ CERTIFICATE ◆ 認証書 ◆ CERTIFICADO ◆ CERTIFICAT



CERTIFICATE

No. Z10 08 04 62386 004

Holder of Certificate: BECKHOFF Automation GmbH

Eiserstraße 5
33415 Verl
GERMANY

Factory(ies): 62386

Certification Mark:



Product: Safety components

Model(s): KL 6904

Parameters:

Supply voltage:	24VDC (-15%/+20%)
Power dissipation:	2W
Protection class:	IP 20

Tested according to:

- 98/37/EC Machinery Directive
- EN 61508-1:2001 (SIL1-3)
- EN 61508-2:2001 (SIL1-3)
- EN 61508-3:2001 (SIL1-3)
- EN 954-1:1996 (Cat 4)
- DIN EN ISO 13849-1:2006 (Cat 4, PL e)
- EN 81/AC:1999 (as applicable)
- EN 13243:2004 (as applicable)
- DIN EN 61000-6-2:2002
- DIN EN 61000-6-4:2002

The listed product was tested on a voluntary basis and complies with the relating standards or directives. The certification mark shown above can be affixed on the product. The certification mark must not be altered in any way. See also notes overleaf.

Test report no.: BV82168T

Peter G. Weiß

Date, 2008-04-17

Page 1 of 1



TÜV SÜD Product Service GmbH · Zertifizierstelle · Ridlerstrasse 65 · 80339 München · Germany

TUV®

A1 / 02_06